

УДК 004.8
МЕТОД УПРАВЛЕНИЯ ПРОЦЕССОМ ПРОИЗВОДСТВА ПРОДУКЦИИ
НА ОСНОВАНИИ ПРИНЦИПА ОПТИМАЛЬНОСТИ БЕЛЛМАНА

Е. М. БОРЧИК, А. И. ЯКИМОВ

Государственное учреждение высшего профессионального образования
«БЕЛОРУССКО-РОССИЙСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ»
Могилев, Беларусь

Пусть технологический процесс (ТП) производства готовой продукции (тканей) $TexPr$ состоит из N технологических операций:

$$TexPr = \{Op_i \mid i = 1, \dots, N\}. \quad (1)$$

Каждая из технологических операций Op_i (1) допускает выбор одного из M_i допустимых технологических режимов (ТР) $TR_{i \xi_{ik} k}$ обработки продукции, производимой на одном из определенных видов оборудования, $\xi_{ik} \in 1, \dots, |\xi|$ – код оборудования из справочника:

$$Op_i = \{TR_{i \xi_{ik} k} \mid k = 1, \dots, M_i\}, \quad i = 1, \dots, N. \quad (2)$$

Операции Op_i , $i = 1, \dots, N$ ТП (1) выполняются последовательно. Себестоимости ТР складываются из стоимостей применяемых ресурсов.

Задача определения оптимального сочетания ТР (2) технологического процесса (1) в разрезе стоимости ресурсов и/или временных затрат, необходимых для выпуска определенного количества продукции, может быть решена с использованием потокового программирования, как задача определения кратчайшего/критического пути, или минимальной/максимальной стоимости расхода ресурсов/времени.

При этом ТП представляется графом, вершинами которого являются ТР; нагрузки на ребрах интерпретируются как временные затраты, либо стоимости затрат ресурсов на выпуск заданного количества (1000 метров погонных) продукции (ткани) на соответствующем оборудовании.

При построении графа ТП (1) разделяется на N этапов (операций). Исток графа имеет номер 0 и представляет собой нулевой этап ТП (1). Каждый последующий этап при построении графа располагается правее предыдущего. Вершины графа одного и того же этапа располагаются по одной вертикали. Нумерация вершин производится последовательно от 0 (исток) до $\sum_{i=1}^N M_i$ (сток). Вершины соединяются ребрами в соответствии с последовательностью выполняемых операций.

Обозначим через τ_{uv} нагрузку на ребро, исходящее из вершины с номером $u \in \{\sum_{j=0}^{i-1} M_j + 1, \dots, \sum_{j=0}^i M_j \mid M_0 = 0\}$, $(i-1)$ -й этап ТП (1) и входящее в вершину с номером $v \in \{\sum_{j=0}^i M_j + 1, \dots, \sum_{j=0}^{i+1} M_j \mid M_0 = 0\}$, i -й этап ТП (1), $i = 1, \dots, N$.

В общем случае одним из методов решения задачи определения оптимального сочетания ТР (2) для ТП (1) является метод динамического программирования, основанный на принципе Р. Беллмана:

$$\tau_v = \min_u (\max) \{ \tau_u + \tau_{uv} \}, \tau_0 = 0, \quad (3)$$

В силу специфики интерпретации нагрузок на ребрах графа $\tau_{uv} \in R$ для ТП (1) имеют место следующие соотношения и утверждения:

$$(\forall u \in 0, \dots, N) (\forall v_1, v_2 \in 0, \dots, N) [\tau_{uv_1} = \tau_{uv_2}], \quad (4)$$

Утверждение 1. Пусть для $\tau_{uv} \in R$ имеют место соотношения вида (4), тогда для рассматриваемой задачи функциональное уравнение Р. Беллмана (3) для $i = 1, \dots, N$, $v = \sum_{j=0}^i M_j + 1, \dots, \sum_{j=0}^{i+1} M_j$ принимает вид:

$$\tau_v = L_{i-1} + \min_{u=\sum_{j=0}^{i-1} M_j + 1, \dots, \sum_{j=0}^i M_j} (\max) \{ \tau_{uv} \} = L_i, \tau_0 = 0, L_0 = 0, M_0 = 0. \quad (5)$$

Утверждение 2. Пусть для $\tau_{uv} = (\tau_{uv}^{(1)}, \tau_{uv}^{(2)}) \in R^2$ верны соотношения:

$$(\forall u \in 0, \dots, N) (\forall v_1, v_2 \in 0, \dots, N) [(\tau_{uv_1}^{(1)} = \tau_{uv_2}^{(1)}) \wedge (\tau_{uv_1}^{(2)} = \tau_{uv_2}^{(2)}) \Leftrightarrow (\tau_{uv_1} = \tau_{uv_2})], \quad (6)$$

тогда для рассматриваемой задачи из уравнения Р. Беллмана (3) следует:

$$\tau_v = \left\{ \begin{array}{l} \left(\begin{array}{l} L_{(i-1)1} + \min_{u=\sum_{j=0}^{i-1} M_j + 1, \dots, \sum_{j=0}^i M_j} (\max) \{ \tau_{uv}^{(1)} \} \\ L_{(i-1)2} + \min(\max) \left\{ \tau_{u,v}^{(2)} \mid \tau_{u,v}^{(1)} = \min_{u=\sum_{j=0}^{i-1} M_j + 1, \dots, \sum_{j=0}^i M_j} (\max) \{ \tau_{uv}^{(2)} \} \right\} \end{array} \right) \Bigg| \begin{array}{l} cRT = 1, \\ Case_Op_i = 0, \end{array} \\ \left(\begin{array}{l} L_{(i-1)1} + \min(\max) \left\{ \tau_{u,v}^{(1)} \mid \tau_{u,v}^{(2)} = \min_{u=\sum_{j=0}^{i-1} M_j + 1, \dots, \sum_{j=0}^i M_j} (\max) \{ \tau_{uv}^{(2)} \} \right\} \\ L_{(i-1)2} + \min(\max)_{u=\sum_{j=0}^{i-1} M_j + 1, \dots, \sum_{j=0}^i M_j} \{ \tau_{uv}^{(2)} \} \end{array} \right) \Bigg| \begin{array}{l} cRT = 2 \\ \\ \end{array} \end{array} \right.$$

$$\left(\begin{array}{l} L_{(i-1)1} + \tau_{u_{i0}^{(1)}} \\ L_{(i-1)2} + \tau_{u_{i0}^{(2)}} \end{array} \right) \Bigg| Case_Op_i = 1, u_{i0} \in \left\{ \sum_{j=0}^{i-1} M_j + 1, \dots, \sum_{j=0}^i M_j \right\}$$

$$\tau_v = L_i = (L_{i1} \quad L_{i2})^T, \tau_0 = L_0 = (0 \quad 0)^T, M_0 = 0, v = \sum_{j=0}^i M_j + 1, \dots, \sum_{j=0}^{i+1} M_j,$$

где $i = 1, \dots, N$; $cRT \in \{1, 2\}$ – параметр оптимизации ТП (1) по 1-му, либо 2-му измерениям векторов $\tau_{uv} \in R^2$; $Case_Op_i \in \{1, 0\}$ – фиксации вершины графа с номером, соответствующим $TR_{(i-1)\xi_{(i-1)k} u_{i0}}$ $(i-1)$ -го этапа ТП (1).

Доказательство утверждений 1–2 проводится методом математической индукции с учетом зависимости измерений векторов τ_{uv} . Утверждения 1–2 с учетом значений управляющих параметров составляют основу одного из вариантов процедур пошаговой оптимизации ТП (1).