МАШИНОСТРОЕНИЕ. МЕТАЛЛУРГИЯ

УДК 621:787

А. М. Довгалев, канд. техн. наук, доц., Д. М. Свирепа, Д. М. Рыжанков

КЛАССИФИКАЦИЯ ИНСТРУМЕНТОВ ДЛЯ МАГНИТНО-ДИНАМИЧЕСКОГО УПРОЧНЕНИЯ

В статье приведены сведения о магнитно-динамическом упрочнении поверхностного слоя деталей машин, разработана классификационная схема существующих разновидностей инструментов для реализации метода, представлены оригинальные конструкции инструментов для упрочняющей обработки отверстий, валов и плоских поверхностей.

Анализ существующих методов ППД показывает, что они находят ограниченное применение в промышленности по причине введения в технологический процесс дополнительной операции упрочняющей обработки, увеличивающей себестоимость изготовления деталей [1, 2]. В связи с этим возрастает актуальность разработки высокопроизводительных методов ППД, в том числе реализуемых на основе ранее неиспользуемых видов энергии.

Большой научно-практический интерес представляет новый метод магнитно-динамического упрочнения (МДУ), при котором упрочнение поверхности деформирующими элементами осуществляется за счет энергии магнитного поля. Деформирование осуществляют свободно установленными в кольцевой камере деформирующими элементами, не имеющими механической связи с корпусом инструмента. Согласно методу на деформирующие элементы воздействуют вращаемым (постоянным или переменным) магнитным полем и перемещают их вдоль упрочняемой поверхности [3–12].

Результаты экспериментальных исследований позволили установить, что магнитно-динамическое упрочнение внутренней поверхности втулок обеспечивает достижение следующих характеристик:

– снижение исходной шероховатости поверхности с Ra 12,5...6,3 до Ra 1,25...0,1;

- упрочнение поверхностного слоя детали на глубину 0,1–2 мм;
- увеличение диаметрального размера на 10–60 мкм при обработке втулок из пластичных материалов.

Метод МДУ позволяет осуществлять упрочнение деталей с исходной твердостью поверхностного слоя до HRC 50 с подачами инструмента 20–800 мм/мин.

Конструкция магнитно-динамического инструмента зависит от типа производства, в котором он используется, вида упрочняемой поверхности детали и его технологического назначения.

В условиях единичного, мелкосерийного и среднесерийного производства для осуществления процесса МДУ инструменты проектируют под конкретный тип металлообрабатывающего оборудования.

В крупносерийном и массовом производстве МДУ целесообразно осуществлять без применения металлорежущих станков на специальной установке, содержащей инструмент, а также привод вращения и подачи инструмента.

В настоящее время разработаны конструкции магнитно-динамических инструментов для обработки отверстий, валов и плоских поверхностей.

На рис. 1 изображен магнитноцентробежный раскатник для станков фрезерно-расточной группы, содержащий: корпус 1; деформирующие элементы 2, свободно установленные в кольцевой камере 3; магнитопроводные диски 4, 5; источник магнитного поля 6 – электромагнит или модуль с постоянными магнитами.

Корпус 1 инструмента закрепляют в шпинделе станка. Инструмент вводят в полость отверстия детали 7, сообщают ему вращение и перемещают с подачей S вдоль обрабатываемой поверхности. В

процессе обработки источник магнитного поля 6 и магнитопроводные диски 4, 5 фокусируют магнитное поле в кольцевой камере 3 в зоне расположения деформирующих элементов 2. Вращаемое магнитное поле перемещает деформирующие элементы в окружном направлении кольцевой камеры 3. Возникающая центробежная сила прижимает деформирующие элементы 2 к обрабатываемой поверхности.

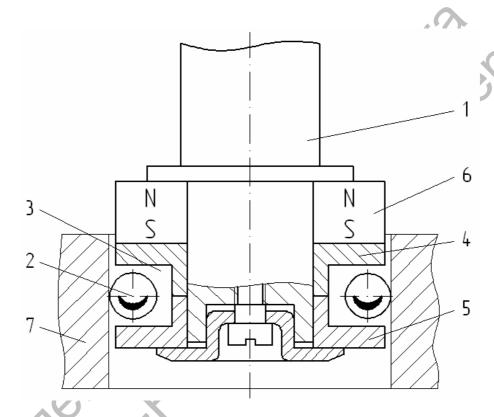


Рис. 1. Магнитно-центробежный раскатник

Одновременно на деформирующие элементы 2 действует магнитная сила, имеющая постоянную и динамическую составляющие. Наличие динамической составляющей магнитной силы обусловлено магнитным трением при перемещении деформирующих элементов в магнитном поле, а также периодическим перераспределением магнитного потока в зоне кольцевой камеры инструмента, вызываемым колебательными перемещениями деформирующих элементов. Под действием динамической магнитной силы деформирующие

элементы приобретают высокочастотные колебания, интенсифицирующие процесс упрочнения.

В результате деформирование поверхности осуществляется под действием центробежной и магнитной сил. Причем магнитная динамическая сила существенно превышает центробежную.

На рис. 2 схематично изображен магнитно-динамический раскатник, предназначенный для одновременного упрочнения поверхностного слоя детали и формирования регулярного рельефа.

Инструмент состоит: из оправки 1; дисков 2, 3; деформирующих элементов 4, установленных в кольцевой камере 5; магнитного модуля 6 с источниками магнитного

поля – постоянными магнитами 7, расположенными с равномерным угловым шагом α в нижней части кольцевой камеры 5.

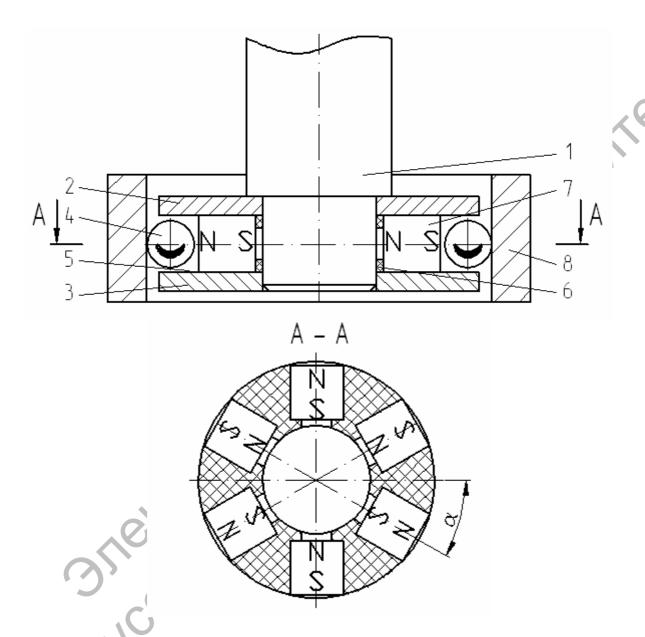


Рис. 2. Магнитно-динамический раскатник

Оправку 1 инструмента устанавливают в шпинделе станка. Инструмент вводят в отверстие упрочняемой детали 8, сообщают ему вращение и перемещают с рабочей подачей.

Магнитное поле от магнитов 7 перемещает деформирующие элементы 4 в окружном направлении кольцевой камеры 5.

Скорость вращения магнитов 7 превышает скорость вращения деформирующих элементов 4. При этом на деформирующие элементы 4 действует центробежная сила, прижимающая их к поверхности детали 8, и периодическая магнитная сила, отрывающая их от упрочняемой поверхности и направленная

к магнитам 7.

В результате инструмент обеспечивает ударное взаимодействие деформирующих элементов 4 с деталью 8, упрочнение поверхностного слоя и формирование регулярного рельефа.

Для упрочняющей обработки внутренней поверхности втулок в условиях серийного производства предназначено устройство, изображенное на рис. 3, отличительной особенностью которого является простота, надежность и безопасность. В состав устройства входят: корпус 2, шток 3, источник магнитного поля 4, кольцевая пластина 5 из антифрикционного материала, деформирующие элементы 6, регулируемый конус 7, пружина 8.

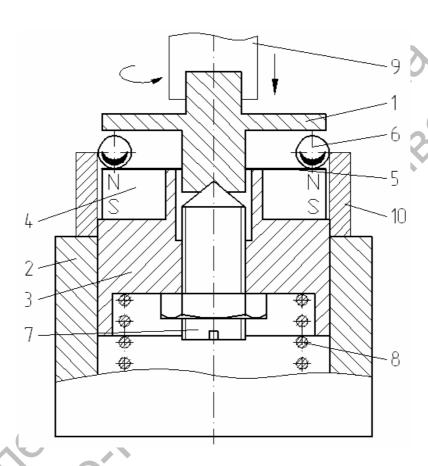


Рис. 3. Устройство для отделочно-упрочняющей обработки

Диск 1 закрепляют в шпинделе 9 сверлильного станка, а упрочняемую втулку 10 одевают на шток 3 устройства. Шпиндель опускают вниз до контакта центрового отверстия диска 1 с регулируемым конусом 7, сообщают ему вращение и перемещают с подачей в осевом направлении.

Магнитный поток от источника магнитного поля 4 проходит через деформирующие элементы 6 и замыкается на магнитопроводном диске 1. Вращение диска 1

вследствие замыкания на него магнитного потока от источника магнитного поля 4 вызывает окружное и радиальное перемещения деформирующих элементов 6. При контакте с обрабатываемой поверхностью детали 10 под действием динамической магнитной и центробежной сил деформирующие элементы 6 осуществляют ее поверхностное пластическое деформирование и формируют высокие качественные характеристики упрочняемого слоя.

Весьма эффективными являются двухрядные магнитно-динамические инструменты для упрочнения отверстий (рис. 4). Инструмент имеет: ротор 1 из немагнитопроводного материала; источник магнитного поля 2 с постоянными или дискретными характеристиками; внутренние шайбы 3, 4 из магнитопроводного материала; наружные щечки 5, 6 из немагнитопроводного материала; кольцевые камеры 7, 8; деформирующие элементы 9; шары-ударники 10.

Ротор 1 закрепляют на оправке фрезерного или расточного станка. Инструмент вводят в полость обрабатываемой детали 11, сообщают ему вращение и движение осевой подачи. Под действием врашаемого магнитного поля от магнита 2 шары-ударники 10 осуществляют колебательное движение в радиальном и окружном направлениях и ударяют по деформирующим шарам 9. Деформирующие элементы 9 при этом внедряются на определенную глубину в поверхность детали 11 и оставляют на ней ряд лунок. Лунки, перекрываясь между собой, образуют регулярный рельеф, повышающий эксплуатационные характеристики поверхностного слоя. Инструмент обеспечивает высокое удельное давление в зоне контакта деформирующих элементов 9 с деталью 11, что интенсифицирует процесс упрочнения.

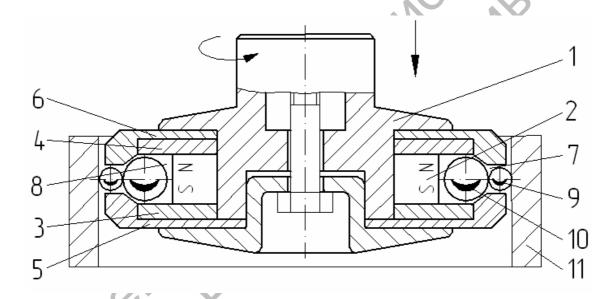


Рис. 4. Двухрядный магнитно-динамический раскатник

На рис. 5 представлен магнитнодинамический инструмент для упрочнения поверхности вала. Инструмент имеет корпус 1 и устройство для намагничивания поверхности детали в виде постоянных магнитов 2, 3. В корпусе 1 выполнены две кольцевые камеры 4, 5, расположенные в одной плоскости симметрии 6. Кольцевая камера 4 внутренней стороной выходит в полость отверстия 7 корпуса 1, а наружной – соединена с кольцевой камерой 5. В кольцевой камере 4 установлены деформирующие шары 8 малого диа-

метра, а в камере 5 — шары-отражатели 9 большого диаметра. Магниты 2, 3 выполнены с радиальной намагниченностью, удалены от кольцевой камеры 4 и не оказывают магнитного воздействия на деформирующие элементы 8. Источники магнитного поля 2, 3 установлены симметрично относительно плоскости 6 и имеют противоположное расположение полюсов, т. е. S - N и N - S.

Корпус 1 инструмента закрепляют в резцедержателе 10 станка. Отверстие 7 корпуса 1 располагают соосно оси цен-

тров станка. В полость отверстия 7 инструмента вводят упрочняемый вал 11 и закрепляют в центрах 12, 13 станка. Центра 12, 13 снабжены втулками 14, 15 из магнитопроводного материала. Плоскость симметрии 6 инструмента совмещают с торцем вала 11. Магнитный поток от источников магнитно-

го поля 2, 3 посредством магнитопроводной втулки 14 (или втулки 15 в конце обработки) равномерно замыкается на поверхностный слой вала 11. Поверхность вала 11 приобретает магнитные свойства и притягивает к себе деформирующие элементы 8.

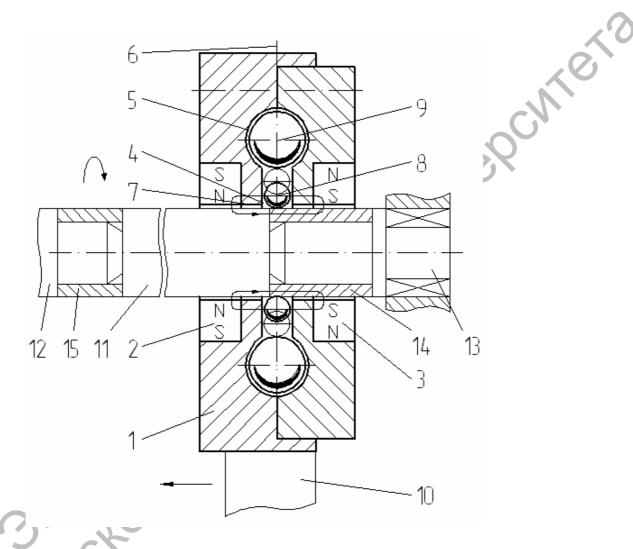


Рис. 5. Магнитно-динамический инструмент для упрочнения валов

Валу 11 сообщают вращение и перемещают инструмент вдоль обрабатываемой поверхности. При вращении вала 11 деформирующие элементы 8 разгоняются магнитным полем вала в окружном направлении кольцевой камеры 4. Под действием возникающей центробежной силы деформирующие элементы 8 расходятся в радиальном направлении и периодически сталкиваются с шарами-отражателями 9.

При столкновении с шарами-отражателями 9 деформирующие элементы 8 изменяют траекторию движения в направлении к обрабатываемой поверхности, ударяют по ней и осуществляют поверхностное пластическое деформирование.

Разработана конструкция двухрядного инструмента для обработки плоских поверхностей (рис. 6).

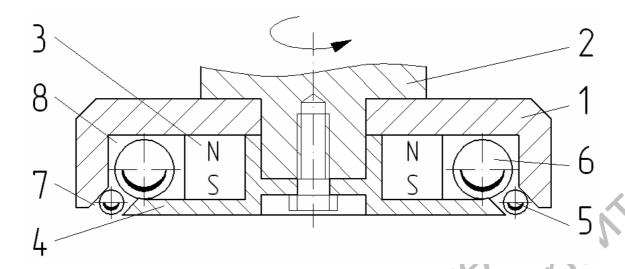


Рис. 6. Двухрядный инструмент для магнитно-динамического упрочнения плоских поверхностей

Инструмент содержит корпус 1, оправку 2, кольцевой магнит 3, опорный стакан 4, деформирующие элементы 5 и шары-ударники 6, расположенные в нижней кольцевой камере 7 и в верхней кольцевой камере 8 соответственно.

Оправку 2 инструмента закрепляют вертикально-фрезерного шпинделе станка. Инструменту сообщают вращение, а детали – движение подачи. При вращении инструмента шары-ударники 6, расположенные в верхней кольцевой камере 8 инструмента, под действием вращаемого магнитного поля разгоняются в окружном направлении. Деформирующие элементы 5, вследствие наличия меньшей массы, чем у шаров ударников 6, удаленности от источника магнитного поля 3, взаимодействия с поверхностью детали «проскальзывают» относительно корпуса 1 инструмента и имеют незначительную скорость (на порядок отличающуюся от окружной скорости шаров-ударников 6). Перемещаясь в окружном направлении кольцевой камеры 8, шары-ударники 6 сталкиваются с деформирующими элементами 5, расположенными в нижней кольцевой камере 8 инструмента. В процессе удара деформирующие элементы 5 получают импульс силы OT шаровударников 6 и отскакивают от них в сторону обрабатываемой поверхности. При взаимодействии деформирующих элементов 5 с деталью происходит упругопластическое деформирование поверхностного слоя.

Накопленный опыт в области проектирования инструментов для МДУ позволяет классифицировать существующие разновидности их конструкций по ряду признаков:

- по виду упрочняемых поверхностей: для отверстий, для наружных поверхностей вращения, для плоских поверхностей, для фасонных поверхностей;
- **по типу магнитной системы:** с постоянными магнитами (феррит бария, редкоземельные, металлокерамические), с электромагнитами, комбинированные;
- по месту расположения магнитной системы: в зоне кольцевой камеры, за пределами кольцевой камеры, за пределами инструмента;
- по принципу создания крутящего момента для разгона деформирующих элементов: гистерезисные, реактивные, активные;
- по типу регулирования магнитного поля: бесступенчатое, ступенчатое, нерегулируемое;

- по методу разгона деформирующих элементов: вращением источника магнитного поля, вращением намагниченной детали, «бегущей волной» магнитного поля;
- по принципу взаимодействия деформирующих элементов с деталью: непрерывное (с изменением исходного размера), периодическое (низкочастотное, высокочастотное);
- по месту приложения магнитного поля: на деформирующие элементы, на деталь, совмещенное воздействие на деталь и деформирующие элементы;
- по виду магнитного поля: непрерывное, дискретное;
- по методу управления: без управления, с адаптивным управлением;
- по форме источников магнитного поля: в виде «звездочки», кольцевые, цилиндрические, пластинчатые;
- по числу и расположению кольцевых камер: однорядные, многорядные;
- по технологическому назначению: для упрочняющей обработки, для размерно-упрочняющей обработки, для формирования регулярного рельефа, для получения триботехнических покрытий;
- по виду достигаемого упрочняющего эффекта: за счет поверхностного пластического деформирования, за счет перемагничивания поверхностного слоя детали, за счет комбинированного упрочнения ППД в магнитном поле и перемагничивания поверхностного слоя детали.

Таким образом, представленные в работе оригинальные конструкции инструментов для упрочняющей обработки отверстий, валов и плоских поверхностей, а также разработанная классификация инструментов для магнитно-динамического упрочнения позволяют выбрать наиболее приемлемую конструкцию инструментов для применения в условиях производства при решении технологических задач повышения долговечности выпускаемых изделий.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- 1. **Минаков, А. П.** Технологические основы пневмовибродинамической обработки нежёстких деталей / А. П. Минаков, А. А. Бунос, П. И. Ящерицина. Минск: Наука и техника, 1995. 304 с.
- 2. **Ящерицин, П. И.** Упрочняющая обработка нежёстких деталей в машиностроении / П. И. Ящерицин, А. П. Минаков. Минск : Наука и техника, 1986. 215 с.
- 3. Довгалев, А. М. Основы классификации способов и инструментов для ППД в магнитном поле / А. М. Довгалев // Современные направления развития производственных технологий и робототехника: материалы междунар. науч.-техн. конф. Могилев: ММИ, 1999. С. 113.
- 4. Довгалев, А. М. Магнитно-динамическое упрочнение плоских поверхностей / А. М. Довгалев, С. А. Сухоцкий, Д. М. Свирепа // Материалы, оборудование и ресурсосберегающие технологии : материалы междунар. науч.-техн. конф. Могилев : Белорус.-Рос. ун-т, 2007. Ч. 1. С. 93.
- 5. **Свирепа, Д. М.** Магнитно-динамическое упрочнение валов / Д. М. Свирепа, А. М. Довгалев, Д. М. Рыжанков // Материалы, оборудование и ресурсосберегающие технологии : материалы междунар. науч.-техн. конф. Могилев : Белорус.-Рос. ун-т, 2007. Ч. 1. С. 95.
- 6. Пат. 2052331 РФ, МКИ⁶ В 24 В 39/02. Способ поверхностного пластического деформирования поверхности вращения и инструмент для его осуществления / А. М. Довгалёв (РБ). № 4854644/08; заявл. 27.07.90; опубл. 20.01.96, Бюл. № 2. 6 с.: ил.
- 7. Пат. 2000918 РФ, МКИ⁶ В 24 В 39/02. Инструмент для поверхностного пластического деформирования / А. М. Довгалёв (РБ). № 4855503/27; заявл. 30.07.90; опубл. 15.10.93, Бюл. № 37–38. 4 с.: ил.
- 8. Пат. 2068769 РФ, МКИ⁶ В 24 В 39/02. Инструмент для отделочноупрочняющей обработки / А. М. Довгалёв (РБ). – № 4733445/08; заявл. 28.08.89; опубл. 10.11.96, Бюл. № 31. – 4 с.: ил.
- 9. Пат. 2003455 РФ, МКИ⁶ В 24 В 39/02. Инструмент для поверхностного пластического деформирования / А. М. Довгалёв (РБ). № 4941052/27; заявл. 03.06.91; опубл. 30.11.93, Бюл. № 43–44. 4 с.: ил.
- 10. Пат. 2047470 РФ, МКИ⁶ В 24 В 39/02. Инструмент для поверхностного пластического деформирования / А. М. Довгалёв (РБ). № 4732047/08; заявл. 22.08.89; опубл. 10.11.95, Бюл. № 31. 3 с.: ил.
- 11. **Пат. 1815190 РФ, МКИ⁶ В 24 В 39/02.** Инструмент для поверхностного пласти-

ческого деформирования / А. М. Довгалёв (РБ). -№ 473323283/27; заявл. 28.08.89; опубл. 15.05.93, Бюл. № 18. – 3 с. : ил.

12. Пат. **2077416** РФ, МКИ⁶

В 39/02. Инструмент для поверхностного пластического деформирования / А. М. Довгалёв (РБ). - № 4871873/02 ; заявл. 08.10.90 ; опубл. 20.04.97, Бюл. № 11. – 3 с. : ил.

> Белорусско-Российский университет Материал поступил 15.01.2008

A. M. Dovgalev, D. M. Svirepa, D. M. Ryzhankov

neen given in the a as been worked out. On, cen. Classification scheme of existing types of tools for the realization of the method has been worked out. Original