

4. Лаптинский, В.Н. Конструктивный анализ управляемых колебательных систем / В.Н. Лаптинский. – Мн. : ИМ НАН Беларуси, 1998. – 300 с.
5. Лаптинский В.Н. Конструктивный анализ периодической краевой задачи для системы матричных дифференциальных уравнений типа Риккати (правосторонняя регуляризация) / В.Н. Лаптинский, Д.В. Роголев. – Могилев : Белорусско-Российский университет, 2010. – 51 с. – (Препринт / ИТМ НАН Беларуси; №16).
6. Демидович, Б.П. Лекции по математической теории устойчивости / Б.П. Демидович. – М. : Наука, 1967. – 472 с.
7. Гантмахер, Ф.Р. Теория матриц / Ф.Р. Гантмахер. – М. : Наука, 1967. – 576 с.
8. Приближенное решение операторных уравнений / М.А. Красносельский [и др.]. – М. : Наука, 1969. – 456 с.
9. Канторович, Л.В. Функциональный анализ / Л.В. Канторович, Г.П. Акилов. – М. : Наука, 1977. – 744 с.
10. Бибииков, Ю.Н. Курс обыкновенных дифференциальных уравнений / Ю.Н. Бибииков. – М. : Высшая школа, 1991. – 303 с.

Поступила в редакцию 30.11.2010 г.

УДК 517.925

**А.Н. БОНДАРЕВ**

## АНАЛИЗ МНОГОТОЧЕЧНОЙ КРАЕВОЙ ЗАДАЧИ ДЛЯ МАТРИЧНОГО УРАВНЕНИЯ ЛЯПУНОВА НА ОСНОВЕ КОНСТРУКТИВНОГО МЕТОДА РЕГУЛЯРИЗАЦИИ

*Получены конструктивные достаточные условия однозначной разрешимости многоточечной краевой задачи для матричного дифференциального уравнения Ляпунова. Дан итерационный алгоритм классического типа построения решений.*

### Введение

Рассмотрим многоточечную краевую задачу для матричного уравнения

$$\frac{dX}{dt} = A(t)X + XB(t) + F(t), \quad X \in \mathbb{R}^{n \times n}, \quad (1)$$

$$\sum_{i=1}^k M_i X(t_i) = 0, \quad 0 = t_1 < t_2 < \dots < t_k = \omega, \quad (2)$$

где  $A, B, F \in C(I, \mathbb{R}^{n \times n})$ ,  $M_i$  – заданные постоянные матрицы;  $I = [0, \omega]$ .

В данной работе, являющейся продолжением и развитием [1-4], с помощью метода [5, гл. 1] изучены вопросы однозначной разрешимости задачи (1), (2), построения решения и оценки его области локализации.

### Основная часть

Будем исследовать задачу (1), (2) с помощью метода интегральных уравнений, развитого в [5]. При этом для получения соответствующего эквивалентного матричного интегрального уравнения воспользуемся рас-

щеплением матрицы  $A(t)$  в виде

$$A(t) = A_1(t) + A_2(t), \quad (3)$$

где матрицы  $A_1(t)$ ,  $A_2(t)$  выбираются определенным способом, например, согласно [5, гл. 1]. Достаточно эффективным является представление матрицы  $A(t)$ , в котором в качестве матрицы  $A_1(t)$  используется диагональная часть матрицы  $A(t)$ :

$$A_1(t) = \text{diag}(a_{11}(t), a_{22}(t), \dots, a_{mm}(t)).$$

Возможны и другие способы расщепления матрицы  $A(t)$  [5, гл. 5], в том числе и тривиальные:  $A_1(t) \equiv 0$ ,  $A_2(t) \equiv A(t)$ ;  $A_1(t) \equiv A(t)$ ,  $A_2(t) \equiv 0$ .

Примем следующие обозначения:

$$H = \sum_{i=1}^k M_i U(t_i), \quad \gamma = \|H^{-1}\|, \quad m_i = \|M_i\|, \quad \lambda_1 = \max_i \|U(t)\|, \quad \lambda_2 = \max_i \|U^{-1}(t)\|,$$

$$u_i = \|U_i\|, \quad \alpha_2 = \max_i \|A_2(t)\|, \quad \beta = \max_i \|B(t)\|, \quad h = \max_i \|F(t)\|,$$

$$q = \gamma \lambda_1 \lambda_2 (\alpha_2 + \beta) \omega \sum_{i=1}^k m_i u_i, \quad N = \gamma \lambda_1 \lambda_2 \omega h \sum_{i=1}^k m_i u_i, \quad \|X\|_C = \max_i \|X(t)\|,$$

где  $i = \overline{1, k}$ ,  $\|\cdot\|$  – подходящая норма матриц, например, любая из норм, приведенных в [2, с. 21],  $\mathbb{C} = \mathbb{C}(I, \mathbb{R}^{n \times n})$  – банахово пространство непрерывных  $(n \times n)$ -матриц,  $U(t)$  – фундаментальная матрица уравнения

$$\frac{dU}{dt} = A_1(t)U. \quad (4)$$

**Теорема.** Пусть выполнены следующие условия:

$$\det H \neq 0, \quad (5)$$

$$q < 1. \quad (6)$$

Тогда задача (1), (2) однозначна разрешима; ее решение  $X(t)$  представимо как предел равномерно сходящейся последовательности матричных функций, определяемых рекуррентным интегральным соотношением и удовлетворяющих условию (2), при этом справедлива оценка

$$\|X\|_C \leq \frac{N}{1-q}. \quad (7)$$

**Доказательство.** Используя условие (5), сначала выведем с помощью методики [5, гл. 1] эквивалентное матричное интегральное уравнение, соответствующее принятому расщеплению (3).

Пусть  $X = X(t)$  – решение этой задачи. Тогда имеет место тождество

$$\frac{dX}{dt} = A_1(t)X + A_2(t)X + XB(t) + F(t), \quad (8)$$

где  $X(t)$  удовлетворяет условию (2).

Запишем тождество (8) в следующем виде:

$$\frac{dX}{dt} = A_1(t)X + P(t), \quad (9)$$

где  $P(t) = A_2(t)X + XB(t) + F(t)$ .

По методике [5, с. 71] решение  $X(t)$  краевой задачи для (9) с условием (2) представимо в виде

$$X(t) = U(t)H^{-1} \sum_{i=1}^k M_i U_i \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) P(\tau) d\tau$$

или

$$X(t) = U(t)H^{-1} \sum_{i=1}^k M_i U_i \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) [A_2(\tau)X(\tau) + X(\tau)B(\tau) + F(\tau)] d\tau, \quad (10)$$

где  $U_i = U(t_i)$ .

Таким образом, всякое (классическое) решение задачи (1), (2) является решением матричного интегрального уравнения (10). Покажем обратное: всякое непрерывное решение уравнения (10) является решением краевой задачи (1), (2). Для этого сначала продифференцируем по  $t$  обе части тождества (10). Тогда получим

$$\begin{aligned} \frac{dX(t)}{dt} &= A_1(t)X(t) + U(t)H^{-1} \sum_{i=1}^k M_i U_i U^{-1}(t) [A_2(t)X(t) + X(t)B(t) + F(t)] = \\ &= A_1(t)X + A_2(t)X + XB(t) + F(t), \end{aligned}$$

т.е. матрица  $X(t)$  удовлетворяет уравнению (1).

Отсюда имеем

$$[A_2(\tau)X(\tau) + X(\tau)B(\tau) + F(\tau)] d\tau = dX(\tau) - A_1(\tau)X(\tau) d\tau. \quad (11)$$

Далее на основании (11) запишем тождество (10) в следующем виде:

$$X(t) = U(t)H^{-1} \sum_{i=1}^k M_i U_i \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) [dX(\tau) - A_1(\tau)X(\tau) d\tau]. \quad (12)$$

Выполнив, согласно [6, с. 52], интегрирование по частям в (12), получим

$$\begin{aligned} X(t) &= U(t)H^{-1} \sum_{i=1}^k M_i U_i [U^{-1}(t)X(t) - U_i^{-1}X_i] = \\ &= U(t)H^{-1} \sum_{i=1}^k M_i U_i U^{-1}(t)X(t) - U(t)H^{-1} \sum_{i=1}^k M_i X_i = X(t) - U(t)H^{-1} \sum_{i=1}^k M_i X_i, \end{aligned}$$

где  $X_i = X(t_i)$ . Отсюда нетрудно получить соотношение (2).

Следуя методике, используемой в [2], решение уравнения (10) будем строить с помощью алгоритма с вычислительной схемой классического метода последовательных приближений [7, с. 338], [8, с. 605]:

$$X_p(t) = U(t)H^{-1} \sum_{i=1}^k M_i U_i \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) [A_2(\tau)X_{p-1}(\tau) + X_{p-1}(\tau)B(\tau) + F(\tau)] d\tau, \quad (13)$$

$$p = 1, 2, \dots$$

В качестве начального приближения принимаем произвольную матрицу  $X_0(t) \in \mathbb{C}(I, \mathbb{R}^{n \times n})$ . Очевидно, алгоритм (13) определяет последовательность  $\{X_p(t)\}_0^\infty \subset \mathbb{C}(I, \mathbb{R}^{n \times n})$ , при этом  $\{X_p(t)\}_1^\infty \subset \mathbb{C}^1(I, \mathbb{R}^{n \times n})$ .

Сначала покажем, что функции  $X_1(t), X_2(t), \dots$  удовлетворяют краевому условию (2). На основании (13) имеем

$$\begin{aligned} \frac{dX_p(t)}{dt} &= A_1(t)X_p(t) + \\ &+ U(t)H^{-1} \sum_{i=1}^k M_i U_i U^{-1}(t) [A_2(t)X_{p-1}(t) + X_{p-1}(t)B(t) + F(t)] = \\ &= A_1(t)X_p(t) + A_2(t)X_{p-1}(t) + X_{p-1}(t)B(t) + F(t), \quad p = 1, 2, \dots \end{aligned} \quad (14)$$

Отсюда имеем

$$[A_2(\tau)X_{p-1}(\tau) + X_{p-1}(\tau)B(\tau) + F(\tau)] d\tau = dX_p(\tau) - A_1(\tau)X_p(\tau) d\tau. \quad (15)$$

Используя (15), соотношение (13) на основании (5) можно записать в следующем виде:

$$X_p(t) = U(t)H^{-1} \sum_{i=1}^k M_i U_i \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) [dX_p(\tau) - A_1(\tau)X_p(\tau) d\tau]. \quad (16)$$

Выполнив в (16) интегрирование по частям, получим последовательно

$$\begin{aligned} X_p(t) &= U(t)H^{-1} \sum_{i=1}^k M_i U_i \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) [dX_p(\tau) - A_1(\tau)X_p(\tau) d\tau] = \\ &= U(t)H^{-1} \sum_{i=1}^k M_i U_i \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) dX_p(\tau) - U(t)H^{-1} \sum_{i=1}^k M_i U_i \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) A_1(\tau)X_p(\tau) d\tau = \\ &= U(t)H^{-1} \sum_{i=1}^k M_i U_i \left[ U^{-1}(\tau)X_p(\tau) \Big|_{t_i}^t + \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) A_1(\tau)X_p(\tau) d\tau \right] - \\ &\quad - U(t)H^{-1} \sum_{i=1}^k M_i U_i \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) A_1(\tau)X_p(\tau) d\tau = \\ &= U(t)H^{-1} \sum_{i=1}^k M_i U_i \left[ U^{-1}(t)X_p(t) - U^{-1}(t_i)X_p(t_i) + \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) A_1(\tau)X_p(\tau) d\tau \right] - \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & -U(t)H^{-1}\sum_{i=1}^k M_i U_i \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) A_1(\tau) X_p(\tau) d\tau = \\
 & = U(t)H^{-1}\sum_{i=1}^k M_i U_i [U^{-1}(t)X_p(t) - U^{-1}(t_i)X_p(t_i)] = \\
 & = X_p(t) + U(t)H^{-1}\sum_{i=1}^k M_i X_p(t_i).
 \end{aligned}$$

Отсюда имеем соотношение

$$U(t)H^{-1}\sum_{i=1}^k M_i X_p(t_i) = 0$$

или

$$\sum_{i=1}^k M_i X_p(t_i) = 0.$$

Стало быть, все члены последовательности  $\{X_p(t)\}_1^\infty$  удовлетворяют краевому условию (2).

Изучим вопрос сходимости этой последовательности. Следуя известному приему (см., например, [7, с. 54]), этот вопрос заменим эквивалентным вопросом о сходимости ряда

$$X_0(t) + (X_1(t) - X_0(t)) + \dots + (X_p(t) - X_{p-1}(t)) + \dots \quad (17)$$

Докажем равномерную по  $t \in [0, \omega]$  сходимость ряда (17). Для этого построим сходящийся числовой ряд, который мажорирует на  $[0, \omega]$  матричный функциональный ряд (17).

Из (13) имеем

$$X_{p+1}(t) - X_p(t) = \mathcal{L}(X_p) - \mathcal{L}(X_{p-1}), \quad p = 1, 2, \dots, \quad (18)$$

где

$$\mathcal{L}(Y) = U(t)H^{-1}\sum_{i=1}^k M_i U_i \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) [A_2(\tau)Y(\tau) + Y(\tau)B(\tau) + F(\tau)] d\tau.$$

Выполним оценки по норме в (18)

$$\begin{aligned}
 & \|X_{p+1}(t) - X_p(t)\| = \|\mathcal{L}(X_p) - \mathcal{L}(X_{p-1})\| = \\
 & = \left\| U(t)H^{-1}\sum_{i=1}^k M_i U_i \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) [A_2(\tau)(X_p(\tau) - X_{p-1}(\tau)) + \right. \\
 & \quad \left. + (X_p(\tau) - X_{p-1}(\tau))B(\tau)] d\tau \right\| \leq \\
 & \leq \|U(t)\| \|H^{-1}\| \left\| \sum_{i=1}^k M_i U_i \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) [A_2(\tau)(X_p(\tau) - X_{p-1}(\tau)) + \right. \\
 & \quad \left. + (X_p(\tau) - X_{p-1}(\tau))B(\tau)] d\tau \right\| \leq
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&\leq \|U(t)\| \|H^{-1}\| \sum_{i=1}^k \left\| M_i U_i \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) [A_2(\tau)(X_p(\tau) - X_{p-1}(\tau)) + \right. \\
&\quad \left. + (X_p(\tau) - X_{p-1}(\tau))B(\tau)] d\tau \right\| \leq \\
&\leq \|U(t)\| \|H^{-1}\| \sum_{i=1}^k \|M_i\| \|U_i\| \left\| \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) [A_2(\tau)(X_p(\tau) - X_{p-1}(\tau)) + \right. \\
&\quad \left. + (X_p(\tau) - X_{p-1}(\tau))B(\tau)] d\tau \right\| \leq \\
&\leq \|U(t)\| \|H^{-1}\| \sum_{i=1}^k \|M_i\| \|U_i\| \left\| \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) [A_2(\tau)(X_p(\tau) - X_{p-1}(\tau)) + \right. \\
&\quad \left. + (X_p(\tau) - X_{p-1}(\tau))B(\tau)] d\tau \right\| \leq \\
&\leq \|U(t)\| \|H^{-1}\| \sum_{i=1}^k \|M_i\| \|U_i\| \left\| \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) \|A_2(\tau)(X_p(\tau) - X_{p-1}(\tau)) + \right. \\
&\quad \left. + (X_p(\tau) - X_{p-1}(\tau))B(\tau)\| d\tau \right\| \leq \\
&\leq \|U(t)\| \|H^{-1}\| \sum_{i=1}^k \|M_i\| \|U_i\| \left\| \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) [\|A_2(\tau)\| + \|B(\tau)\|] \|X_p(\tau) - X_{p-1}(\tau)\| d\tau \right\| \leq \\
&\leq \gamma \lambda_1 \sum_{i=1}^k m_i u_i \int_0^{\omega} U^{-1}(\tau) [\|A_2(\tau)\| + \|B(\tau)\|] d\tau \|X_p - X_{p-1}\|_C \leq \\
&\leq \gamma \lambda_1 \lambda_2 (\alpha_2 + \beta) \omega \sum_{i=1}^k m_i u_i \|X_p - X_{p-1}\|_C.
\end{aligned}$$

Отсюда имеем оценку

$$\|X_{p+1} - X_p\|_C \leq q \|X_p - X_{p-1}\|_C, \quad p=1, 2, \dots, \quad (19)$$

На основе (19) имеем явную оценку

$$\|X_p - X_{p-1}\|_C \leq q^p \|X_1 - X_0\|_C, \quad p=1, 2, \dots, \quad (20)$$

при этом  $\|X_1 - X_0\|_C = \|\mathcal{L}(X_0) - X_0\|_C$ .

Используя (20), можно доказать с помощью известных приемов [6-8], что последовательность  $\{X_r\}_0^\infty$  сходится равномерно по  $t \in I$  к решению интегрального уравнения (9), при этом справедлива оценка

$$\|X - X_r\|_C \leq \frac{q^r}{1-q} \|X_1 - X_0\|_C, \quad r=0, 1, 2, \dots \quad (21)$$

На основе (20) имеем оценку области локализации решения  $X(t)$ , определяемую согласно алгоритму (13):

$$\|X\|_C \leq \|X_0\|_C + \frac{\|X_1 - X_0\|_C}{1 - q}. \quad (22)$$

Покажем, что из (22) при  $X_0 \equiv 0$  следует оценка (7), при этом  $\|X_1 - X_0\|_C = \|X_1\|_C = \|\mathcal{L}(0)\|_C$ .

Поскольку

$$\begin{aligned} \|\mathcal{L}(0)\| &= \left\| U(t) H^{-1} \sum_{i=1}^k M_i U_i \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) F(\tau) d\tau \right\| \leq \\ &\leq \|U(t)\| \|H^{-1}\| \left\| \sum_{i=1}^k M_i U_i \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) F(\tau) d\tau \right\| \leq \\ &\leq \|U(t)\| \|H^{-1}\| \sum_{i=1}^k \|M_i\| \|U_i\| \left\| \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) F(\tau) d\tau \right\| \leq \\ &\leq \|U(t)\| \|H^{-1}\| \sum_{i=1}^k \|M_i\| \|U_i\| \int_{t_i}^t \|U^{-1}(\tau) F(\tau) d\tau\| \leq \\ &\leq \|U(t)\| \|H^{-1}\| \sum_{i=1}^k \|M_i\| \|U_i\| \int_0^{\omega} \|U^{-1}(\tau) F(\tau) d\tau\| \leq \\ &\leq \gamma \lambda_1 \lambda_2 \omega h \sum_{i=1}^k m_i u_i = N, \end{aligned}$$

то из (22) имеем (7). Теорема полностью доказана.

**Замечание.** Аналогично с помощью метода [5] можно исследовать задачу (1), (2) на основе расщепления матрицы  $B(t)$ , либо одновременно матриц  $A(t)$ ,  $B(t)$ . Выбор способа расщепления, разумеется, тесно связан со структурой и функциональными свойствами этих матриц.

Для иллюстрации применения полученных результатов рассмотрим краевую задачу (1), (2) в случае  $n = 2$ ,  $k = 4$ , полагая

$$A(t) = \begin{pmatrix} 0 & 0,02 \cdot t \\ -0,02 \cdot t & 0 \end{pmatrix}, \quad B(t) = \begin{pmatrix} 0 & -0,03 \cdot t^2 \\ 0,03 \cdot t^2 & 0 \end{pmatrix}, \quad F(t) = \begin{pmatrix} t & 1 \\ 1 & -t \end{pmatrix},$$

$$M_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad M_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad M_3 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad M_4 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ -1 & 0 \end{pmatrix},$$

$$t_1 = 0, \quad t_2 = \frac{2}{5}, \quad t_3 = \frac{7}{10}, \quad t_4 = 1.$$

В качестве нормы матриц примем следующую норму:

$$\|A\| = \max_i \sum_j |a_{ij}|.$$

Применительно к этой задаче имеем

$$A_1(t) = \begin{pmatrix} 0 & 0,02 \cdot t \\ -0,02 \cdot t & 0 \end{pmatrix}, \quad U(t) = \begin{pmatrix} \cos(0,01 \cdot t^2) & \sin(0,01 \cdot t^2) \\ -\sin(0,01 \cdot t^2) & \cos(0,01 \cdot t^2) \end{pmatrix},$$

$$H = \begin{pmatrix} 0,9951000196081431 & 0,99998799502402 \\ -1,0015499997339987 & 0,9899988866661064 \end{pmatrix},$$

$$\alpha_2 = 0, \quad \beta = 0,03, \quad h = 1,5, \quad m_1 = 1, \quad m_2 = 1, \quad m_3 = 1, \quad m_4 = 1,$$

$$\gamma = 1,0050154539880318, \quad \lambda_1 = \lambda_2 = 1,009949833750832, \quad u_1 = 1,$$

$$u_2 = 1,0015987193176064, \quad u_3 = 1,0048879754158768, \quad u_4 = 1,009949833750832,$$

$$\det H = 1,9866858876837914, \quad q = 0,12351921044131459.$$

Алгоритм построения решения данной задачи имеет вид

$$X_p(t) = U(t) H^{-1} \sum_{i=1}^4 M_i U_i \int_{t_i}^t U^{-1}(\tau) [A_2(\tau) X_{p-1}(\tau) + X_{p-1}(\tau) B(\tau) + F(\tau)] d\tau, \quad (23)$$

$$p = 1, 2, \dots$$

В данной работе по формуле (23) получены приближенные решения  $X_1(t)$ ,  $X_2(t)$ . Они здесь не приведены ввиду их громоздкости. Найдем приближенное решение  $X_2(t)$  в точках  $t_i = 0,1 \cdot i$  ( $i = 0, 1, 2, \dots, 10$ ). В качестве начального приближения  $X_0(t)$  возьмем нулевую матрицу второго порядка. Результат приведен в таблицах 1, 2.

Таблица 1

Элементы  $X_{2(1)}(t)$ ,  $X_{2(2)}(t)$  приближенного решения

| $t_i$ | $X_{2(1)}(t_i)$      | $X_{2(2)}(t_i)$      |
|-------|----------------------|----------------------|
| 0     | -0,40461276293323084 | -0,41944082034484176 |
| 0,1   | -0,3996393912868289  | -0,3193705299736899  |
| 0,2   | -0,38470034068119235 | -0,21914738674909562 |
| 0,3   | -0,35975360627183317 | -0,11876070757865137 |
| 0,4   | -0,3247390042753695  | -0,01821304256591938 |
| 0,5   | -0,27957813961841194 | 0,0824761234328372   |
| 0,6   | -0,22417440898175825 | 0,1832666270426665   |
| 0,7   | -0,1584130492416436  | 0,2840938404883197   |
| 0,8   | -0,08216124140956582 | 0,3848648438032236   |
| 0,9   | 0,00473171972845199  | 0,4854545547448313   |
| 1     | 0,10243417997382287  | 0,585701822035576    |



Таблица 2

Элементы  $X_{2(21)}(t)$ ,  $X_{2(22)}(t)$  приближенного решения

| $t_i$ | $X_{2(21)}(t_i)$     | $X_{2(22)}(t_i)$    |
|-------|----------------------|---------------------|
| 0     | -0,29854410251524444 | 0,6654591376137617  |
| 0,1   | -0,19849727397500389 | 0,660496652621814   |
| 0,2   | -0,09833402696718319 | 0,6455854457718603  |
| 0,3   | 0,00197205761350866  | 0,6206762927639276  |
| 0,4   | 0,10243417997382281  | 0,5857018220355759  |
| 0,5   | 0,20304863414673652  | 0,5405765139547438  |
| 0,6   | 0,30379107833966174  | 0,4851967354836388  |
| 0,7   | 0,404612762933231    | 0,41944082034484165 |
| 0,8   | 0,5054367162700921   | 0,3431692048199803  |
| 0,9   | 0,6061538885120704   | 0,2562246294099066  |
| 1     | 0,7066192540098511   | 0,15843241668288183 |

Точное решение данной задачи имеет вид

$$X(t) = U(t)X(0)V(t) + U(t) \int_0^t U^{-1}(\tau)F(\tau)V^{-1}(\tau)d\tau V(t),$$

где

$$U(t) = \begin{pmatrix} \cos(0,01 \cdot t^2) & \sin(0,01 \cdot t^2) \\ -\sin(0,01 \cdot t^2) & \cos(0,01 \cdot t^2) \end{pmatrix}, \quad V(t) = \begin{pmatrix} \cos(0,01 \cdot t^3) & -\sin(0,01 \cdot t^3) \\ \sin(0,01 \cdot t^3) & \cos(0,01 \cdot t^3) \end{pmatrix},$$

$$X(0) = \begin{pmatrix} -0,40461746796776654 & -0,41944459652234517 \\ -0,29854160700593724 & 0,6654682243002575 \end{pmatrix}.$$

Достаточно точное численное решение в точках  $t_i = 0,1 \cdot i$  ( $i = 0,1,2,\dots,10$ ) приведено в таблицах 3, 4.

Таблица 3

Элементы  $X_{11}(t)$ ,  $X_{12}(t)$  точного численного решения

| $t_i$ | $X_{11}(t_i)$        | $X_{12}(t_i)$        |
|-------|----------------------|----------------------|
| 0     | -0,40461746796776654 | -0,41944459652234517 |
| 0,1   | -0,3996440972092917  | -0,31937428143684726 |
| 0,2   | -0,38470505269025623 | -0,21915096807263745 |
| 0,3   | -0,3597583261041974  | -0,11876382519432843 |
| 0,4   | -0,3247437030051736  | -0,01821524932868618 |
| 0,5   | -0,2795827081333032  | 0,08247541693028215  |
| 0,6   | -0,22417859336401252 | 0,1832680903110931   |
| 0,7   | -0,15841639469542243 | 0,28409805955467926  |
| 0,8   | -0,08216308984504772 | 0,38487198928610994  |
| 0,9   | 0,00473210658732021  | 0,48546379949754503  |
| 1     | 0,10243726778801321  | 0,585710405989753    |

Таблица 4

Элементы  $X_{21}(t)$ ,  $X_{22}(t)$  точного численного решения

| $t_i$ | $X_{21}(t_i)$         | $X_{22}(t_i)$      |
|-------|-----------------------|--------------------|
| 0     | -0,29854160700593724  | 0,6654682243002575 |
| 0,1   | -0,19849476897813462  | 0,6605057337543789 |
| 0,2   | -0,098333145698706436 | 0,6455944846231736 |
| 0,3   | 0,00197480436326347   | 0,6206851995492142 |
| 0,4   | 0,10243726778801321   | 0,5857104059897532 |
| 0,5   | 0,20305224863073856   | 0,5405843893737063 |
| 0,6   | 0,30379532951600047   | 0,4852031794912206 |
| 0,7   | 0,4046174679677667    | 0,4194445965223451 |
| 0,8   | 0,5054409908818707    | 0,3431683882729506 |
| 0,9   | 0,6061554602622046    | 0,2562164955838843 |
| 1     | 0,706613395506161     | 0,1584134885444778 |

Для сравнения полученного приближенного решения с точным приведены таблицы 5, 6.

Таблица 5

Сравнение приближенного решения с точным

| $t_i$ | $ X_{11}(t_i) - X_{2(11)}(t_i) $   | $ X_{12}(t_i) - X_{2(12)}(t_i) $   |
|-------|------------------------------------|------------------------------------|
| 0     | $4,705034535701369 \cdot 10^{-6}$  | $3,7761775034117484 \cdot 10^{-6}$ |
| 0,1   | $4,7059224628220875 \cdot 10^{-6}$ | $3,7514631573420942 \cdot 10^{-6}$ |
| 0,2   | $4,712009063878586 \cdot 10^{-6}$  | $3,5813235418347134 \cdot 10^{-6}$ |
| 0,3   | $4,719832364219467 \cdot 10^{-6}$  | $3,1176156770618135 \cdot 10^{-6}$ |
| 0,4   | $4,6987298040757075 \cdot 10^{-6}$ | $2,2067627667987644 \cdot 10^{-6}$ |
| 0,5   | $4,568514891278852 \cdot 10^{-6}$  | $7,065025550423432 \cdot 10^{-7}$  |
| 0,6   | $4,184382254274199 \cdot 10^{-6}$  | $1,4632684265936113 \cdot 10^{-6}$ |
| 0,7   | $3,345453778835772 \cdot 10^{-6}$  | $4,219066359556489 \cdot 10^{-6}$  |
| 0,8   | $1,8484354818992799 \cdot 10^{-6}$ | $7,145482886328214 \cdot 10^{-6}$  |
| 0,9   | $3,8685886821765436 \cdot 10^{-7}$ | $9,244023061905082 \cdot 10^{-6}$  |
| 1     | $3,087814190338989 \cdot 10^{-6}$  | $8,583954177021624 \cdot 10^{-6}$  |

Таблица 6

Сравнение приближенного решения с точным

| $t_i$ | $ X_{21}(t_i) - X_{2(21)}(t_i) $   | $ X_{22}(t_i) - X_{2(22)}(t_i) $  |
|-------|------------------------------------|-----------------------------------|
| 0     | $2,4955093071987733 \cdot 10^{-6}$ | $9,086686495796137 \cdot 10^{-6}$ |
| 0,1   | $2,5049968692680835 \cdot 10^{-6}$ | $9,081132564925376 \cdot 10^{-6}$ |
| 0,2   | $2,569980118827253 \cdot 10^{-6}$  | $9,038851313314389 \cdot 10^{-6}$ |
| 0,3   | $2,746749754811706 \cdot 10^{-6}$  | $8,906785286644237 \cdot 10^{-6}$ |
| 0,4   | $3,0878141903945 \cdot 10^{-6}$    | $8,583954177354691 \cdot 10^{-6}$ |
| 0,5   | $3,6144840020457814 \cdot 10^{-6}$ | $7,875418962521863 \cdot 10^{-6}$ |

Окончание табл. 6

| $t_i$ | $ X_{21}(t_i) - X_{2(21)}(t_i) $   | $ X_{22}(t_i) - X_{2(22)}(t_i) $   |
|-------|------------------------------------|------------------------------------|
| 0,6   | $4,251176338732066 \cdot 10^{-6}$  | $6,444007581818401 \cdot 10^{-6}$  |
| 0,7   | $4,705034535701369 \cdot 10^{-6}$  | $3,7761775034672596 \cdot 10^{-6}$ |
| 0,8   | $4,274611778543047 \cdot 10^{-6}$  | $8,165470297138988 \cdot 10^{-7}$  |
| 0,9   | $1,5717501341550033 \cdot 10^{-6}$ | $8,133826022271862 \cdot 10^{-6}$  |
| 1     | $5,85850369017038 \cdot 10^{-6}$   | $1,8928138404039616 \cdot 10^{-5}$ |

Оценка погрешности вычислений, полученная на основании таблиц 5, 6, имеет вид

$$\|X(t) - X_2(t)\| \leq 1,8928138404039616 \cdot 10^{-5}.$$

Заметим, что соответствующая оценка, полученная на основе теоретической оценки (21), грубее этой оценки, а именно

$$\|X(t) - X_2(t)\| \leq 0,01677521042683583.$$

Теоретическая оценка получена применительно к общей постановке задачи, при этом является результатом ряда промежуточных оценок.

### Заклучение

Анализ результатов выполненных вычислений показывает, что полученные условия однозначной разрешимости и используемый классический алгоритм построения решения применимы для отыскания с заданной точностью приближенных аналитических решений исследуемой краевой задачи в рассмотренном случае.

### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. **Бондарев, А.Н.** О многоточечной краевой задаче для матричного уравнения Ляпунова / А.Н. Бондарев, В.Н. Лаптинский // Труды ин-та системного анализа РАН: Динамика неоднородных систем ; под ред. Ю.С. Попкова. – М. : Издательство ЛКИ, 2008. – Т. 32 (3). – С. 19–26.
2. **Лаптинский, В.Н.** Конструктивный анализ многоточечной краевой задачи для матричного дифференциального уравнения Ляпунова в невырожденном случае / В.Н. Лаптинский, А.Н. Бондарев. – Могилев, 2009. – 38 с. – (Препринт / Нац. акад. наук Беларуси. Ин-т технол. металлов ; № 13).
3. **Лаптинский, В.Н.** Конструктивный анализ многоточечной краевой задачи для матричного дифференциального уравнения Ляпунова в вырожденных случаях / В.Н. Лаптинский, А.Н. Бондарев. – Могилев, 2010. – 62 с. – (Препринт / Нац. акад. наук Беларуси. Ин-т технол. металлов ; № 17).
4. **Бондарев, А.Н.** Анализ многоточечной краевой задачи для матричного уравнения Ляпунова с помощью метода функций Грина / А.Н. Бондарев, В.Н. Лаптинский // Веснік Магілёўскага дзярж. ўн-та імя А.А. Куляшова. Сер. В. Прыродазнаўчыя навукі (матэматыка, фізіка, біялогія). – 2010. – № 1 (35). – С. 24–33.
5. **Лаптинский, В.Н.** Конструктивный анализ управляемых колебательных систем / В.Н. Лаптинский. – Мн. : Институт математики НАН Беларуси, 1998. – 300 с.
6. **Демидович, Б.П.** Лекции по математической теории устойчивости / Б.П. Демидович. – М. : Наука, 1967. – 472 с.
7. **Бибииков, Ю.Н.** Курс обыкновенных дифференциальных уравнений / Ю.Н. Бибииков. – М. : Высшая школа, 1991. – 303 с.