

К ВОПРОСУ ОПЕРАТОРНОГО ИНТЕРПОЛИРОВАНИЯ И ЕГО ПОГРЕШНОСТИ В ПРОСТРАНСТВЕ НЕПРЕРЫВНО ДИФФЕРЕНЦИРУЕМЫХ ФУНКЦИЙ

М.В. Игнатенко

Пусть $C^1(D)$ — пространство функций, имеющих на $D = [a, b]$ непрерывную производную первого порядка, и $F(x)$ — оператор, отображающий $C^1(D)$ в некоторое другое функциональное пространство:

$$F(x) \equiv F(t; x), \quad x = x(s) \in C^1(D), \quad t \in R^N.$$

Операторный многочлен первой степени $\mathcal{P}_1(x)$ в рассматриваемом пространстве имеет вид

$$\mathcal{P}_1(x) = c(t) + c_1(t)x(a) + \int_D q(t, s)x^{(1)}(s)ds, \quad (1)$$

где $c(t)$, $c_1(t)$ и $q(t, s)$ — заданные функции. Многочлены (1) являются характерными линейными операторами в пространстве $C^1(D)$. Многочлены высших порядков строятся путем добавления к $\mathcal{P}_1(x)$ соответствующих однородных относительно $x(a)$ и $x^{(1)}(s)$ ($s \in D$) форм второй, третьей и т.д. степеней. В частности, операторный многочлен второй степени $\mathcal{P}_2(x)$ имеет вид

$$\begin{aligned} \mathcal{P}_2(x) = & \mathcal{P}_1(x) + c_2(t)x^2(a) + \\ & + x(a) \int_D q_1(t, s)x'(s)ds + \int_D \int_D q_2(t, s_1, s_2)x'(s_1)x'(s_2)ds_1ds_2, \end{aligned}$$

где $c_2(t)$, $q_1(t, s)$ и $q_2(t, s)$ — заданные функции.

Заметим, что задача интерполирования операторов в ее классической постановке решается неоднозначно. Формулы операторного интерполирования могут быть построены на основе аппарата разделенных разностей. Определения и свойства разделенных разностей произвольных порядков для операторов изложены, например, в [1].

Исследуем формулы разделенных разностей высших порядков в пространстве функций с непрерывной первой производной, рассмотренные ранее в работе [2]. Введем обозначения

$$\begin{aligned} \sigma_k(s, x_0, x_1) & \equiv \sigma_k(x_0, x_1), \\ \sigma_k(x_0, x_1) & = \sigma_{k-1}(x_0, x_1) + \frac{(s-a)^k}{k!} [x_1^{(k)}(a) - x_0^{(k)}(a)] \quad (k = 0, 1, \dots, p-1), \\ \sigma_{-1}(x_0, x_1) & = x_0(s), \tilde{h}_1(s) = h_1(s) - \sum_{\nu=0}^{p-1} \frac{(s-a)^\nu}{\nu!} h_1^{(\nu)}(a); \quad x_0, x_1, h_1 \in C^1(D). \end{aligned}$$

Пусть далее

$$\begin{aligned} \omega_{nk}(x) & = (x - x_k(a))(x - x_{k+1}(a)) \dots (x - x_n(a)), \quad k = 1, 2, \dots, n; \\ \sigma_{ki}(s) & = x_i(s) + x_k(a) - x_i(a); \quad k, i = 0, 1, \dots, n; \\ \phi_{kj}(s, \tau_1, \dots, \tau_j) & = \phi_{k,j-1}(s, \tau_1, \dots, \tau_{j-1}) + \frac{x_j(s) - \sigma_{j,j-1}(s)}{(b-a)^j} \prod_{l=1}^j (\tau_l - a), \end{aligned}$$

$k, j = 0, 1, \dots, n$; $\phi_{k0}(s) = \sigma_{k0}(s)$, $\tilde{h}_i(s) = h_i(s) - h_i(a)$, $i = 1, 2, \dots, n$.

Формула

$$\begin{aligned} & F[x_0, x_1, x_2, \dots, x_n]h_n h_{n-1} \dots h_1 = \\ & = \sum_{k=0}^n \frac{F[\sigma_{k0}(\cdot)]}{\omega'_{n0}(x_k(a))} h_n(a) h_{n-1}(a) \dots h_1(a) + \sum_{\nu=1}^n \sum_{k=\nu}^n (b-a)^{\frac{-\nu(\nu+1)}{2}} \frac{h_n(a) \dots h_{\nu+1}(a)}{\omega'_{n\nu}(x_k(a))} \times \\ & \quad \times \int_{D^\nu} \prod_{i=1}^{\nu-1} (\tau_i - a)^{\nu-i} \delta^\nu F[\phi_{k\nu}(\cdot, \tau_1, \dots, \tau_\nu); \tilde{h}_\nu(\cdot), \dots, \tilde{h}_1(\cdot)] d\tau_1 \dots d\tau_\nu \end{aligned} \quad (2)$$

определяет [2] разделенную разность порядка $n \geq 1$ относительно узлов $x_0, x_1, x_2, \dots, x_n$ для оператора $F(x)$ на $C^1(D)$.

Интерполяционная формула Ньютона

$$L_n(x) = F(x_0) + \sum_{k=1}^n F[x_0, x_1, \dots, x_k](x - x_{k-1}) \dots (x - x_1)(x - x_0),$$

когда операторы разделенных разностей $F[x_0, x_1, \dots, x_k] h_k \dots h_2 h_1$ ($k = 1, 2, \dots, n$) определяются формулой (2), принимает вид

$$L_n(x) = \sum_{\nu=0}^n \sum_{k=\nu}^n \frac{\omega_{n\nu}[x(a)]}{\omega'_{n\nu}[x_k(a)](x(a) - x_k(a))} I_{k\nu}(F; x), \quad (3)$$

где

$$\begin{aligned} & I_{k0}(F; x) = F[\sigma_{k0}(\cdot)], \\ & I_{k\nu}(F; x) = (b-a)^{\frac{-\nu(\nu+1)}{2}} \int_{D^\nu} \prod_{j=1}^{\nu-1} (\tau_j - a)^{\nu-j} \delta^\nu F[\phi_{k\nu}(\cdot, \tau_1, \dots, \tau_\nu); \tilde{h}_\nu(\cdot), \dots, \tilde{h}_1(\cdot)] d\tau_1 \dots d\tau_\nu, \end{aligned}$$

$$\tilde{h}_\nu(s) = x(s) - x_{\nu-1}(s) - x(a) + x_{\nu-1}(a) \quad (k = 0, 1, \dots, n; \nu = 1, 2, \dots, n).$$

Интерполяционный многочлен $L_n(x)$ тождественно совпадает [2] с оператором $F(x)$, если $F(x)$ — произвольный в пространстве $C^1(D)$ операторный многочлен степени не выше n .

Получим формулу для представления погрешности интерполирования $r_n(x)$ многочленом $L_n(x)$ вида (3). Имеем

$$\begin{aligned} & r_n(x) = F(x) - L_n(x) = F[x_0, x_1, \dots, x_{n+1}](x - x_n)(x - x_{n-1}) \dots (x - x_0) = \\ & = \sum_{k=0}^{n+1} \frac{F[\sigma_{k0}(\cdot)]}{\omega'_{n0}(x_k(a))} h_{n+1}(a) h_n(a) \dots h_1(a) + \sum_{\nu=1}^{n+1} \sum_{k=\nu}^{n+1} (b-a)^{\frac{-\nu(\nu+1)}{2}} \frac{h_{n+1}(a) \dots h_{\nu+1}(a)}{\omega'_{n+1,\nu}(x_k(a))} \times \\ & \quad \times \int_{D^\nu} \prod_{i=1}^{\nu-1} (\tau_i - a)^{\nu-i} \delta^\nu F[\phi_{k\nu}(\cdot, \tau_1, \dots, \tau_\nu); \tilde{h}_\nu(\cdot), \dots, \tilde{h}_1(\cdot)] d\tau_1 \dots d\tau_\nu, \end{aligned}$$

где $h_i(s) = x(s) - x_{i-1}(s)$, $\tilde{h}_i(s) = h_i(s) - h_i(a)$ ($i = 1, 2, \dots, n+1$), $x_{n+1} \equiv x$.

В заключение отметим, что достаточно полная теория интерполирования операторов, заданных на множествах функций и матриц, изложена в монографии [3].

Литература

1. Янович Л. А. *Приближенное вычисление континуальных интегралов по гауссовым мерам*. Минск: Наука и техника, 1976.
2. Янович Л. А., Игнатенко М. В. *Формулы операторного интерполирования в пространствах непрерывно дифференцируемых функций* // Тр. Ин-та математики Нац. акад. наук Беларуси. 1999. Т. 3. С. 89–98.
3. Янович Л. А., Игнатенко М. В. *Интерполяционные методы аппроксимации операторов, заданных на функциональных пространствах и множествах матриц*. Минск: Беларус. навука, 2020.

ОБ ОДНОЙ СИСТЕМЕ ДВУХ НЕЛИНЕЙНЫХ ИНТЕГРО-ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ ВОЛЬТЕРРА С ПАРАМЕТРАМИ

Е.И. Каландия

Рассмотрим нелинейное интегро-дифференциальное уравнение

$$\mu \int_a^t K(t, s, x(s)) ds + x'(t) = f(t, x(t)), \quad (1)$$

где μ – вещественный параметр, $K(t, s, z)$ – функция трех переменных, называемая ядром интегро-дифференциального уравнения, и $f(t, z)$ – двух переменных, удовлетворяющих следующим условиям:

1) $K(t, s, z)$ определена и непрерывна на множестве $[a, b] \times [a, b] \times \mathbb{R}$ ($b > a$, \mathbb{R} – множество вещественных чисел) и удовлетворяющая условию Липшица по третьему аргументу, т.е. существует такое число $C_1 > 0$, что для всех $z_1, z_2 \in \mathbb{R}$ справедливо неравенство

$$|K(t, s, z_2) - K(t, s, z_1)| \leq C_1 |z_2 - z_1|. \quad (2)$$

2) $f(t, z)$ определена и непрерывна на множестве $[a, b] \times \mathbb{R}$ и удовлетворяющая условию Липшица по второму аргументу, т.е. существует такое число $C_2 > 0$, что для всех $z_1, z_2 \in \mathbb{R}$ справедливо неравенство

$$|f(t, z_2) - f(t, z_1)| \leq C_2 |z_2 - z_1|. \quad (3)$$

Для уравнения (1) поставим задачу Коши, задав начальное условие

$$x(a) = x^0. \quad (4)$$

Доказано [1], что при выполнении условий 1) и 2) имеет место теорема о существовании и единственности решения задачи Коши для рассматриваемого нелинейного интегро-дифференциального уравнения, а также следствие из нее в линейном случае, когда ядро $K(t, s, x(s))$ может быть представлено в виде произведения $L(t, s)x(s)$, где функция $L(t, s)$ определена и непрерывна на квадрате $[a, b] \times [a, b]$, и $f(t, x(t)) = \alpha(t)x(t) + g(t)$, где функция $\alpha(t)$ и $g(t)$ определены и непрерывны на отрезке $[a, b]$.