Межгосударственное образовательное учреждение высшего образования «Белорусско-Российский университет»

УТВЕРЖДАЮ

Первый проректор вепорусско-Российского

универойтета

Ю.В. Машин

Регистрационный № УД-150306/6, 1. В. 9 /р

РОБОТИЗИРОВАННОЕ ПРОИЗВОДСТВО

(наименование диспиллины)

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ

Направление подготовки 15.03.06 Мехатроника и робототехника Направленность (профиль) Робототехника и робототехнические системы: разработка и

Квалификация Бакалавр

	Форма обучения
Курс	Очная
Семестр	4
Лекции, часы	8
Лаборяторные занятия, часы	22
Экзамен, семестр	32
Контактная работа по учебным занятиям, часы	- 8
Самостоятельная работа, часы	54
Всего часов / зачетных единиц	54
A SAME AND	108/3

Кафедра-разработчик программы: «Технология машиностроения»

(иззвание кафеары)

Составители: В. М. Шеменков, к.т.н., доцент, М. А. Рабыко ст. преподаватель (И.О. фанклия, ученая степень, ученая степень, ученая степень, ученая степень,

Рабочая программа составлена в соответствии с федеральным государственным образовательным стандартом высшего образования - бакалавриата по направлению подготовки 15.03.06 Мехатроника и робототехника № 1046 от 17.08.2020 и учебным планом №150306-2.1 от 28.04.2023 г.

Рассмотрена и рекомендована к утвержде	ению кафедрой «Технология машиностроения»	
" 14 " ======= 2022 - N	(название кафедры)	
« <u>14</u> » <u>декабря</u> 2023 г., протокол № <u>6</u>		
Зав. кафедрой В. М. Шем	енков	
Олобрана и		
Одоорена и рекомеидована к утвер	ождению Научно-методическим советом	
Белорусско-Российского университета		
Зам. председателя		
Научно-методического совета	.1100	
- My the Merodi seekoro cobera	С.А. Сухоцкий	
Рецензент:		
	hamani Amanana	
и произволства БГУПХТ к т.н. донент	редрой «Автоматизация технологических процесс	COB
и производств» БГУПХТ, к.т.н., доцент (и.о. Фазилия, должо	эность, ученая степень, ученое павше рецензента)	
Рабочая программа согласована:		
	4 0	
Ведущий библиотекарь	Celle, E. K. Keeconel	303
Honor,	P/	
Начальник учебно-методического		
отдела	О. Е. Печковская	

1 ПОЯСНИТЕЛЬНАЯ ЗАПИСКА

1.1 Цель учебной дисциплины

Целью изучения дисциплины является подготовка выпускников, владеющих навыками конструкторско-технологической подготовки производства изделий в условиях компьютеризированных, автоматизированных и роботизированных производств, что позволяет выпускнику успешно работать в избранной сфере деятельности, обладать универсальными и предметно-специализированными компетенциями, способствующими его социальной мобильности и устойчивости на рынке труда.

Дисциплина нацелена на подготовку студентов к:

- научно-исследовательской и производственно-технологической работе в области компьютеризированных, автоматизированных и роботизированных производств;
- моделированию робототехнических комплексов и гибких производственных систем для операций изготовления, сборки и испытаний изделий, автоматизации технологических процессов на базе локальных средств, выбору, разработке и внедрению промышленных роботов, управлению технологическими процессами и производствами;
- решению научно-исследовательских и прикладных задач, возникающих при моделировании робототехнических комплексов автоматизированных и роботизированных производств;
- поиску и анализу профильной научно-технической информации, необходимой для решения конкретных инженерных задач, в том числе при выполнении междисциплинарных проектов.

1.2 Планируемые результаты изучения дисциплины

В результате освоения учебной дисциплины студент должен знать:

- основы конструкторско-технологической подготовки производства изделий в условиях компьютеризированных, автоматизированных и роботизированных производств;
- типовые схемы робототехнических комплексов и гибких производственных систем для операций изготовления, сборки и испытаний изделий;
- технологические процессы изготовления, сборки и испытаний изделий в условиях роботизированного производства;
- общие требования к автоматизированным системам проектирования мехатронных и робототехнических систем;
- современную контрольно- измерительную аппаратуру в мехатронике и робототехнике;
- методы планирования, обеспечения, оценки и автоматизированного управления качеством на всех этапах жизненного цикла продукции;
- современные системы моделирования мехатронных и робототехнических систем.
 уметь:
- разрабатывать техническое задание и техническое предложение на разработку гибких автоматизированных систем;
- решать задачи по повышению технологичности разрабатываемых конструкций изделий в условиях компьютеризированных, автоматизированных и роботизированных производств;
- проектировать технологические процессы изготовления деталей и узлов в условиях роботизированных производств;
- проектировать роботизированные технологические процессы и системы на базе стандартных и нестандартных оборудования и оснастки;
- применять для проектирования роботизированных технологических процессов и систем вычислительную технику;

- применять передовой отечественный и зарубежный опыт в области теории производства и его эксплуатации;
- строить и читать сборочные чертежи общего вида различного уровня сложности и назначения;
- использовать нормативные правовые документы при разработке производства с использованием мехатронных и робототехнических систем;
- использовать международный опыт по разработке инновационной мехатронной и робототехнической продукции;
- применять методы решения инженерных задач при разработке, производстве и эксплуатации мехатронных и робототехнических систем. владеть:
- умением обрабатывать полученные результаты с использованием алгоритмов, адекватных сформированным планам выполнения проектно-конструкторской работы;
- навыками применения аналитических, имитационных и экспериментальных инструментов при проектировании мехатронных и робототехнических систем;
 - навыками проведения настройки и отладки макетов мехатроники и робототехники;
- навыками применения контрольно- измерительной аппаратуры для определения характеристик и параметров макетов;
- механизмами поиска и использования источников знаний и данных для автоматизации технологических процессов и производств;
- навыками использования прикладных процедур, реализующих правила обработки данных;
- навыками проектирования технологических процессов изготовления деталей и узлов в условиях роботизированного производства;
- методами обеспечения качества и надежности изделий при роботизированном производстве;
- основными принципами повышения технологичности изделий для роботизированного производства;
 - навыками проектирования роботизированных технологических систем;
- навыками выполнения расчетов и обоснований при выборе форм и методов организации производства;
 - навыками работы с компьютером как средством управления информацией.

1.3 Место учебной дисциплины в системе подготовки студента

Дисциплина относится к части Блока 1 «Дисциплины (модули)» (часть блока 1, формируемые участниками образовательных отношений).

Перечень учебных дисциплин, изучаемых ранее, усвоение которых необходимо для изучения данной дисциплины:

- физика;
- математика;
- информатика;
- конструирование механизмов роботов и мехатронных систем;

Кроме того, знания, полученные при изучении дисциплины на лекционных, лабораторных занятиях будут применены при прохождении преддипломной практики, а также при подготовке выпускной квалификационной работы и дальнейшей профессиональной деятельности.

1.4 Требования к освоению учебной дисциплины

Освоение данной учебной дисциплины должно обеспечивать формирование следующих компетенций:

Коды формируемых компетенций	Наименования формируемых компетенций
ПК-5	Способен контролировать процессы и вести документацию по пусконаладке, переналадке, эксплуатации, техническому обслуживанию и ремонту ГПС в машиностроении
ПК-6	Способен осуществлять организационное, материальное и документационное обеспечение технического обслуживания, планового и непланового ремонта ГПС в машиностроении

2 СТРУКТУРА И СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

Вклад дисциплины в формирование результатов обучения выпускника (компетенций) и достижение обобщенных результатов обучения происходит путём освоения содержания обучения и достижения частных результатов обучения, описанных в данном разделе.

2.1 Содержание учебной дисциплины

Номер	Наименование тем	Содержание	Коды формируемых компетенций
1	Роботизированные комплексы и гибкие производственные системы. Основные определения и особенности проектирования	Уровни автоматизации. Особенности технологии автоматизированного и роботизированного производства. Автоматизация операций и повышение эффективности производственного процесса. Технологические возможности промышленных роботов. Особенности применения промышленных роботов в зависимости от серийности производства. Основные схемы применения промышленных роботов.	ПК-5 ПК-6
2	Основы конструкторско- технологической подго- товки производства изде- лий в условиях роботизи- рованных производств	Выбор объекта роботизации. Автоматизация технологической подготовки роботизированного производства изделий. Основные принципы повышения технологичности изделий для роботизированного производства. Обеспечение качества и надежности изделий при роботизированном производстве.	ПК-5 ПК-6
3	Моделирование робото- технических комплексов. Автоматическое управле- ние работой робототехни- ческих комплексов с ис- пользованием SCADA- систем	Основные термины и определения. Математические основы моделирования робототехнических комплексов. Модели робототехнических комплексов Состав, технические характеристики и функции SCADA-систем.	ПК-5 ПК-6
4	Технологические основы применения промышленных роботов для автоматизации операций изготовления деталей. Проектирование технологических процессов изготовления изделий в условиях роботизированных производств	Средства автоматизации основных, вспомогательных, контрольных и транспортных операций в технологических процессах машиностроения и приборостроения. Применение промышленных роботов для металлорежущих станков. Роботизированные комплексы механообработки. Требования к оборудованию, включаемому в состав РТК механообработки. Управление промышленными роботами, входящими в состав РТК механообработки. Применение промышленных роботов для автоматизации термообработки и формообразования заготовок литьем. Промышленные роботы для операций загрузки и выгрузки заготовок. РТК термообработки. Применение промышленных роботов в литье под давлением. Применение промышленных роботов в холодной листовой штамповке. Технологический анализ производства для внедрения промышленных роботов для процессов холодной листовой штамповки. Структура РТК холодной	ПК-5 ПК-6

		листовой штамповки. РТК нанесения защитных покрытий. Специфика роботов, используемых для нанесения гальванопокрытий. Роботизированные линии гальванопокрытий.	
5	ных роботов для автоматической сборки изделий. Проектирование техноло-	Механизмы автоматической загрузки. Анализ пригодности деталей к автоматической сборке. Общие требования к автоматически собираемым изделиям. Особенности применения методов сборки в условиях автоматизации. Особенности автоматической сборки основных видов соединений. Структура РТК автоматической сборки	ПК-5

2.2 Учебно-методическая карта учебной дисциплины

№ недели	Лекции (наименование тем)	Часы	Лабораторные занятия	Часы	Самостоятель- ная работа, часы	Форма контроля знаний	Баллы (max)
1	2	3	6	7	8	9	10
1	Тема 1 Роботизированные комплексы и гибкие производственные системы. Основные определения и особенности проектирования	2	Модуль 1 Лаб. р. 1. Изучение структуры, компонентов и работы учебного роботизированного комплекса	2	2		
2	Тема 2. Основы конструкторскотехнологической подготовки производства изделий в условиях роботизированных производств	2	Лаб. р. 1. Изучение структуры, компонентов и работы учебного роботизированного комплекса	4	2	3ЛР	8
3	Тема 2. Основы конструкторскотехнологической подготовки производства изделий в условиях роботизированных производств	2	Лаб. р. 2. Анализ номенклатуры, разработка роботизированной групповой технологической операции механической обработки деталей на РТК	2	2	ЗЛР	8
4	Тема 3. Моделирование робототехнических комплексов. Автоматическое управление работой робототехнических комплексов с использованием SCADA-систем	2	Лаб. р. 3. Наладка станка и программирование промышленного робота для работы в составе РТК.	4	2		
5	Тема 3. Моделирование робототехнических комплексов. Автоматическое управление работой робототехнических комплексов с использованием SCADA-систем	2	Лаб. р. 3. Наладка станка и программирование промышленного робота для работы в составе РТК	2	2	ЗЛР	7
6	Тема 3. Моделирование робототехнических комплексов. Автоматическое управление работой робототехнических комплексов с использованием SCADA-систем	2	Лаб. р. 4. Определение условий и режима автоматической установки заготовки в РТК	4	2	ЗЛР ПКУ	7 30
7	Тема 4. Технологические основы применения промышленных роботов для автоматизации операций		Модуль 2 Лаб. р. 5. Расчет параметров моделей роботизированных комплексов с отказами, ожиданиями и ограничен-		2	2 HD	7
7	изготовления деталей. Проектирование технологических процессов изготовления изделий в условиях роботизированных производств	2	ной длиной очереди	2	2	ЗЛР	7

	T 4 T		H # C D				
8	Тема 4. Технологические основы применения промышленных роботов для автоматизации операций изготовления деталей. Проектирование технологических процессов изготовления изделий в условиях роботизированных производств	2	Лаб. р. 6. Расчет параметров моделей роботизированных комплексов как замкнутой системы массового обслуживания	4	1	ЗЛР	7
9	Тема 4. Технологические основы применения промышленных роботов для автоматизации операций изготовления деталей. Проектирование технологических процессов изготовления изделий в условиях роботизированных производств	2	Лаб. р. 7. Управление работой роботизированного производства с использованием SCADA-системы	2	1		
10	Тема 5. Технологические основы применения промышленных роботов для автоматической сборки изделий. Проектирование технологических процессов сборки изделий в условиях роботизированных производств	2	Лаб. р. 7. Управление работой роботизированного производства с использованием SCADA-системы	4	1		
11	Тема 5. Технологические основы применения промышленных роботов для автоматической сборки изделий. Проектирование технологических процессов сборки изделий в условиях роботизированных производств	2	Лаб. р. 7. Управление работой роботизированного производства с использованием SCADA-системы	2	1	ТЗ ЗЛР ПКУ	10 6 30
12- 13					36	ПА (экзамен)	40
	Итого	22		32	54		100

Принятые обозначения:

ТЗ – тестовые задания

ЗЛР – защита лабораторной работы;

ПКУ – промежуточный контроль успеваемости.

ПА – промежуточная аттестация.

Итоговая оценка определяется как сумма текущего контроля и промежуточной аттестации и соответствует баллам:

Экзамен:

- по пятибалльной системе:

Оценка	Отлично	Хорошо	Удовлетворительно	Неудовлетворительно
Баллы	87 - 100	65 - 86	51 – 64	0 – 50

3 ОБРАЗОВАТЕЛЬНЫЕ ТЕХНОЛОГИИ

При изучении дисциплины используется модульно-рейтинговая система оценки знаний студентов. Применение форм и методов проведения занятий при изучении различных тем курса представлено в таблице.

№ п/п	Форма проведения занятия	Вид аудиторных занятий			Всего часов	
		Лекции	Лекции Практические Лабораторные занятия			
1	Традиционные			Лаб. р. 1-7	32	
2	Мультимедиа	Тема 1-5			22	
	ИТОГО:	22		32	54	

4 ОЦЕНОЧНЫЕ СРЕДСТВА

Используемые оценочные средства по учебной дисциплине представлены в таблице и хранятся на кафедре.

№	Вид оценочных средств	Количество
п/п		комплектов
1	Перечень контрольных вопросов к защите лабораторных работ	7
2	Вопросы к экзамену	1
3	Тестовые задания	4
4	Экзаменационные билеты	1

5 Методика и критерии оценки компетенций студентов

5.1 Уровни сформированности компетенций

N₂	Уровни сформи-	Содержательное описание уровня	Результаты обучения					
п/п	рованности ком-							
	петенции							
ПК-:	ПК-5 Способен контролировать процессы м вести документацию по пусконаладке, перена-							
	ладке, эксплуатации, техническому обслуживанию и ремонту ГПС в машиностроении							
	ИПК-5.1 Способен читать чертежи и схемы (электрические, гидравлические, принципиальные)							
1		Знает и понимает основные принципы и методы						
1	Пороговый уровень	решения инженерных задач и методику научно-	Знакомство современными системами моделиро-					
		исследовательских разработок мехатронных и робо-	вания мехатронных и робо-					
		тотехнических систем.	тотехнических систем.					
2	Продвинутый уро-	Применяет программно-технические средства,	Возможность с помощью					
_	вень	программные пакеты и методики научно-	программно-технических					
	Bellb	исследовательских работ для разработки мехатрон-	средств проводить исследо-					
		ных и робототехнических систем.	вания на действующих моде-					
			лях мехатронных и робото-					
			технических систем.					
3	Высокий уровень	Способен в комплексном виде использо-	Разработка методики,					
		вать полученные знания, разрабатывать мето-	модели мехатронных и ро-					
		дики научно-исследовательских работ и высту-	бототехнических систем,					
		пать в роли исполнителя в научно-	для проведения исследова-					
		исследовательских разработках новых робото-	ния и составления отчетов.					
ипи	. 5.2 SHOOT CTOURDS	технических и мехатронных систем. , технический регламент, руководства(инстр	VICTOR DE LA POLICIA DE LA POL					
		, технический регламент, руководства(инстр. ю отчетности в области эксплуатации ГПС	укции), устанавливающие					
1	Пороговый уровень	Знает особенности разработки технологиче-	Разработка типовых тех-					
	1 71	ских процессов изготовления и сборки изделий	нологических процессов и					
		в условиях роботизированного производства.	техдокументации по обра-					
		Имеет представление о технологических воз-	ботке, сборке изделий в					
		можностях промышленных роботов для авто-	условиях роботизированно-					
		матизации процессов изготовления и сборки	го производства					
		изделий.						
		Способен самостоятельно находить информа-						
		цию, связанную с разработкой технологических процессов обработки и сборки в условиях робо-						
		тизированного производства и провести сравни-						
		тельный анализ различных вариантов техпроцес-						
		сов.						
2	Продвинутый уро-	Знает основы технологического анализа ро-	Разработка модернизиро-					
	вень	ботизированного производства для внедрения	ванных технологических					
	DOILD	промышленных роботов для процессов обра-	процессов и техдокумента-					
		ботки и сборки изделий.	ции по обработке, сборке					
		Владеет методами и средствами типовых рас-	изделий в условиях роботи-					
		четов, связанных с разработкой техпроцессов	зированного производства с					
		обработки и сборки изделий в условиях роботи-	использованием стандарт-					
		зированного производства.	ных и нестандартных обо-					

1						
		Способен на основе базовых техпроцессов	рудования и техоснащения			
		самостоятельно разработать модернизирован-				
		ные технологические процессы обработки и				
		сборки изделий в условиях роботизированного				
		производства.				
		Способен к самостоятельному освоению ком-				
		петенции высокого уровня				
3	Высокий уровень	Знает основные принципы и методы разра-	Разработка перспектив-			
	31	ботки техпроцессов обработки и сборки изде-	ных технологических про-			
		лий, которые обеспечивают повышение эффек-	цессов и техдокументации			
		тивности производственного процесса.	по обработке, сборке изде-			
		Имеет представление об особенностях приме-	лий в условиях роботизи-			
		нения методов сборки в условиях автоматизации	рованного производства с			
		и об особенностях автоматической сборки ос-	использованием передового			
		новных видов соединений.	отечественного и зарубеж-			
		Владеет методами и средствами расчетов,	ного опыта в области тео-			
		связанных с проектированием перспективных	рии производства			
		технологических процессов обработки и сборки				
		изделий в условиях роботизированного произ-				
		водства.				
		Способен самостоятельно разрабатывать				
		перспективные техпроцессы обработки и сбор-				
		ки изделий в условиях роботизированного про-				
		изводства.				
		Способен применять передовой отечествен-				
		ный и зарубежный опыт в области теории про-				
		изводства				
ИПК	-5.4 Способен осущес	твлять технологическую подготовку изготовле	ния излелий с использова-			
	и гибких производстве					
			Ворработка компонории			
1	Пороговый уровень	Знает требования к оборудованию, вклю-	Разработка компоновки			
		чаемому в состав роботизированных комплек-	роботизированного ком-			
		COB.	плекса обработки или			
		Имеет представление о структуре и техниче-	сборки изделий, выбор тех-			
		ском оснащении роботизированных комплексов	нологического оснащения			
		по обработке, сборке и испытаниям изделий.	роботизированного ком-			
		Владеет основными понятиями, связанными с	плекса			
		наладками оборудования роботизированных				
		комплексов.				
		Способен самостоятельно находить информа-				
		цию, связанную с техническим оснащением и				
		разработкой компоновки роботизированного				
		комплекса.				
2	Продвинутый уро-	Знает основы автоматизации технологической	Разработка компоновки			
_		подготовки роботизированного производства	роботизированного участка			
	вень	изделий.	обработки или сборки из-			
			делий, выбор технологиче-			
		Имеет представление о технологических воз-	ского оснащения роботизи-			
		можностях средств автоматизации основных,	_			
		вспомогательных, контрольных и транспортных	рованных комплексов, вхо-			
		операций.	дящих в состав роботизи-			
		Способен самостоятельно провести техниче-	рованного участка			
		ское оснащение и разработать компоновку ро-				
		ботизированного участка.				
3	Высокий уровень	Знает основные принципы выбора техноло-	Разработка наладок тех-			
		гического оснащения роботизированных ком-	нологического оборудова-			
		плексов для обеспечения требуемого качества	ния роботизированных			
		и надежности изделий при роботизированном	комплексов. Разработка			
		производстве.	компоновок различных			
		Способен самостоятельно разрабатывать	производственных подраз-			
		наладки технологического оборудования робо-	делений роботизированно-			
		тизированных комплексов. Способен выполнять	го производства.			
		компоновки различных производственных под-	то проповодотва.			
		разделений роботизированного производства.				
тте -	C		<u> </u>			
11K-(ПК-6 Способен осуществлять организационное, материальное и документационное обеспечение					

техн	ического обслуживани	я, планового и непланового ремонта ГПС в машино	остроении				
ИПК	2-6.1 Способен разраба	атывать документацию по техническому обслужив	ванию и ремонту про-				
мышленных роботов, роботехнических комплексов и гибких производственных систем							
1	Пороговый уровень	Разработка и внед-					
		роботов в зависимости от серийности производства.	рение в производство				
		Имеет представление о технологических возмож-	роботизированных				
		ностях промышленных роботов.	технологических ком-				
		Владеет основными понятиями, связанными с	плексов по обработке				
		уровнями автоматизации производства.	изделий.				
		Способен самостоятельно находить информацию,					
		связанную с разработкой РТК и провести сравни-					
		тельный анализ различных компоновок РТК					
2	Продвинутый уро-	Знает основы автоматизации производства.	Разработка роботи-				
	вень	Владеет методами и средствами типовых расче-	зированной групповой				
	Bellis	тов, связанных с работой роботизированных ком-	технологической опе-				
		плексов.	рации изделий на РТК				
		Способен самостоятельно разработать роботизи-	и внедрение ее в про-				
		рованную групповую технологическую операцию на	изводство. Управление				
		РТК с разработкой системы управления производ-	работой производ-				
		ственным участком с использованием SCADA-	ственного роботизи-				
		систем.	рованного участка с				
		Способен к самостоятельному освоению компе-	использованием				
		тенции высокого уровня	SCADA-систем.				
3	Высокий уровень	Знает основные принципы и методы автоматиза-	Разработка и				
		ции производства и повышения эффективности про-	внедрение в произ-				
		изводственного процесса.	водство групповых				
		Владеет методами и средствами расчетов, свя-	роботизированных				
		занных с проектированием роботизированных си-	процессов обработ-				
		стем.	ки изделий. Управле-				
		Способен самостоятельно разрабатывать про-	ние работой роботизи-				
		граммное обеспечение систем управления техноло-	рованного производ-				
		гическими процессами и управлять работой роботи-	ства с использованием				
		зированного производства с использованием	SCADA-систем.				
		SCADA-систем, обеспечивая наибольшую эффек-					
		тивность и безопасность.					

5.2 Методика оценки знаний, умений и навыков студентов

3.2 методика оценки знании, умении и надыков студентов					
Результаты обучения	Оценочные средства*				
ПК-5 Способен контролировать процессы м в	вести документацию по пусконаладке, переналадке,				
эксплуатации, техническому обслуживанию и ремонту ГПС в машиностроении					
Знакомство современными системами мо-	Перечень контрольных вопросов к защите лабора-				
делирования мехатронных и робототехниче-	торных работ. Вопросы к экзамену. Тестовые зада-				
ских систем.	ния. Экзаменационные билеты.				
Возможность с помощью программно-	Перечень контрольных вопросов к защите лабора-				
технических средств проводить исследования на	торных работ. Вопросы к экзамену. Тестовые зада-				
действующих моделях мехатронных и робото-	ния для проведения контрольного опроса. Экзаме-				
технических систем.	национные билеты.				
Разработка методики, модели мехатронных	Перечень контрольных вопросов к защите лабора-				
и робототехнических систем, для проведения	торных работ. Вопросы к экзамену. Тестовые зада-				
исследования и составления отчетов.	ния. Экзаменационные билеты.				
	ое, материальное и документационное обеспечение				
технического обслуживания, планового и непл	анового ремонта ГПС в машиностроении				
Разработка и внедрение в производство ро-	Перечень контрольных вопросов к защите лабора-				
ботизированных технологических комплексов	торных работ. Вопросы к экзамену. Тестовые зада-				
по обработке изделий.	ния. Экзаменационные билеты.				
Разработка роботизированной групповой	Перечень контрольных вопросов к защите лабора-				
технологической операции изделий на РТК и	торных работ. Вопросы к экзамену. Тестовые зада-				
внедрение ее в производство. Управление ра-	ния. Экзаменационные билеты.				
ботой производственного роботизированного					
участка с использованием SCADA-систем.					

Разработка и внедрение в производство групповых роботизированных процессов обработки изделий. Управление работой роботизированного производства с использованием SCADA-систем.

Перечень контрольных вопросов к защите лабораторных работ. Вопросы к экзамену. Тестовые задания. Экзаменационные билеты.

5.3 Критерии оценки лабораторных работ

Лабораторная работа предусматривает ее выполнение, оформление отчета и защиту. Лабораторные работы включают: изучение теоретических положений, выполнение измерений, обработка результатов измерений, расчеты и составление схем в соответствии с методическими указаниями. Отчет должен содержать всю необходимую информацию о выполненной работе, выводы. Защита работы проводиться по контрольным вопросам, приведенным в методических указаниях.

Баллы	Критерии						
5	Систематизированные, глубокие и полные знания по тематике выполняемой лабора-						
3	торной работы, а также по основным вопросам, выходящим за ее рамки. Точное исполь-						
	зование научной терминологии.						
	Умение ориентироваться в теориях, концепциях и направлениях, связанных с темати-						
	кой выполняемой лабораторной работы, и давать им критическую оценку.						
4	Достаточно полные и систематизированные знания по тематике выполняемой лабо-						
7	раторной работы, использование научной терминологии.						
	Умение ориентироваться в основных теориях, концепциях и направлениях, связанных						
	с тематикой выполняемой лабораторной работы, и давать им критическую оценку.						
3	Достаточный объем знаний по тематике выполняемой лабораторной работы, мини-						
3	мально соответствующий требованиям образовательного стандарта, использование						
научной терминологии.							
	Умение ориентироваться в основных теориях, концепциях и направлениях, связанных с						
	тематикой выполняемой лабораторной работы.						
2	Недостаточно полный объем знаний по тематике выполняемой лабораторной работы,						
2	не соответствующий минимальным требованиям, установленным образовательным						
	стандартом.						
	Неумение ориентироваться в основных теориях, концепциях и направлениях, связан-						
	ных с тематикой выполняемой лабораторной работы.						

При выполнении тестовых заданий студент получает билет с десятью тестовыми заданиями. Решение тестов осуществляется на листочках или электронно в системе www.moodle.bru.by. Количество баллов за тестовые задания определяется по следующей схеме.

Критерии оценки	Количество
	баллов
Студент выполнил верно 100% тестовых заданий.	10
Студент выполнил верно 90% тестовых заданий.	9
Студент выполнил верно 80% тестовых заданий.	8
Студент выполнил верно 70% тестовых заданий.	7
Студент выполнил верно 60% тестовых заданий.	6
Студент выполнил верно 50% тестовых заданий.	5
Студент выполнил верно 40% тестовых заданий.	4
Студент выполнил верно 30% тестовых заданий.	3
Студент выполнил верно 20% тестовых заданий.	2
Студент выполнил верно 10% тестовых заданий.	1
Студент выполнил верно 0% тестовых заданий.	0

5.4 Критерии оценки экзамена

Баллы	Критерии							
40	Систематизированные, глубокие и полные знания по всем разделам рабочей про-							
40	граммы, а также по основным вопросам, выходящим за ее пределы. Точное использо-							
	вание научной терминологии.							
	Умение ориентироваться в теориях, концепциях и направлениях по изучаемой дисци-							
	плине и давать им критическую оценку.							
	Знание современных тенденций в разработке технологий роботизированного производ-							
	ства, умение делать выводы и прогнозировать перспективы развития.							
25	Достаточно полные и систематизированные знания по всем разделам рабочей про-							
35	граммы, использование научной терминологии.							
	Умение ориентироваться в основных теориях, концепциях и направлениях по изуча-							
	емой дисциплине и давать им критическую оценку.							
	Знание современных тенденций в разработке технологий роботизированного производ-							
	ства.							
25	Достаточный объем знаний в рамках образовательного стандарта, использование							
25	научной терминологии.							
	Умение ориентироваться в основных теориях, концепциях и направлениях по изуча-							
	емой дисциплине и давать им оценку.							
	Умение ориентироваться в современных тенденциях и процессах разработки техноло-							
	гии и управления роботизированным производством.							
15	Недостаточно полный объем знаний в рамках образовательного стандарта.							
15	Неумение ориентироваться в основных теориях, концепциях и направлениях по изу-							
	чаемой дисциплине.							

Экзамен

Ī	Оценка	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ſ	Баллы	100-94	93-87	86-80	79-72	71-65	64-58	57-51	50-41	40-17	16-1	0

6 МЕТОДИЧЕСКИЕ РЕКОМЕНДАЦИИ ПО ОРГАНИЗАЦИИ И ВЫПОЛНЕ-НИЮ САМОСТОЯТЕЛЬНОЙ РАБОТЫ СТУДЕНТОВ ПО УЧЕБНОЙ ДИСЦИ-ПЛИНЕ

Самостоятельная работа студентов (СРС) направлена на закрепление и углубление освоения учебного материала, развитие практических умений. СРС включает следующие виды самостоятельной работы студентов:

- выполнение тестовых заданий;
- изучение нормативных документов;
- исследовательская работа, в том числе научно-исследовательская;
- обзор литературы;
- ответы на контрольные вопросы;
- перевод с иностранных языков;
- подготовка к аудиторным занятиям;
- работа со справочной литературой и словарями;
- участие в научных и практических конференциях;
- чтение текста (первоисточника, учебника, дополнительной литературы);

Перечень контрольных вопросов и заданий для самостоятельной работы студентов приведен в приложении и хранится на кафедре.

Для СРС рекомендуется использовать источники, приведенные в п. 7.

7 УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ И ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ УЧЕБНОЙ ДИСЦИПЛИНЫ

7.1 Основная литература

№ п/п	Автор, название, место издания, издательство, год издания учебной литературы	Гриф	Кол-во экз-в/URL
1	Автоматизация производственных процессов в машиностроении: учебник / Скрябин В.А., Схиртладзе А.Г., Зверовщиков А.Е Москва : КУРС, НИЦ ИНФРА-М, 2023 320 с.	Доп. УМО АМ по образованию в области автоматического проектирования в качестве учебника для студентов вузов	http:// znani- um.com/catalog/p roduct/1903733
2	Клепиков, В. В. Автоматизация производственных процессов: учебное пособие / В.В. Клепиков, Н.М. Султан-заде, А.Г. Схиртладзе. — Москва: ИНФРА-М, 2022 208 с. —(Высшее образование:Бакалавриат)	Доп. УМО АМ по образов в обл. автомат. проектиров. в качестве учебн. пособия для студентов вузов	http:// znani- um.com/catalog/p roduct/1788626

7.2 Дополнительная литература:

№ п/п	Автор, название, место издания, издательство, год издания учебной литературы	Гриф	Кол-во экз-в
1	Теория автоматического управления в примерах и задачах с решениями в MATLAB / Гайдук А. Р., Беляев В. Е., Пьявченко Т.А СП-б : Лань - 2016 464с.	Доп УМО АМ в качестве учеб- ного пособия для студентов вузов	10
2	Схиртладзе, А. Г. Технологические процессы автоматизированного производства: учебник / А. Г. Схиртладзе, А. В. Скворцов М.: Академия, 2011 399с.	Доп. УМО вузов по образованию в обл. автоматизированного машиностроения в качестве учебника для студентов вузов	5
3	Козырев, Ю. Г. Применение промышленных роботов : учеб. пособие для студентов вузов / Ю. Г. Козырев М. : Кнорус, 2016 488c.	Доп УМО АМ в качестве учеб- ного пособия для студентов вузов	10
4	Основы технологии машиностроения и формализованный синтез технологических процессов: учебник для вузов: в 2 ч. Ч. 1 / В. А. Горохов [и др.]; под ред. В. А. Горохова Старый Оскол: ТНТ, 2011 496c.	Рек ГОУВПО в качестве учеб- ника для студентов вузов	15
5	Основы технологии машиностроения и формализованный синтез технологических процессов : учебник для вузов: в 2 ч. Ч. 2 / В. А. Горохов [и др.]; под ред. В. А. Горохова Старый Оскол: ТНТ, 2011 576с.	Рек ГОУВПО в качестве учеб- ника для студентов вузов	15

7.3 Перечень ресурсов сети Интернет по изучаемой дисциплине

- <u>http://www.masterscada.ru</u> сайт компании ИнСАТ разработчика систем для создания АСУТП;
- http://www.rus-robot.com каталог промышленных роботов различных производителей;
 - http://www.elibrary.ru научная электронная библиотека;
- http://www1.fips.ru/wps/wcm/connect/content_ru/ru сайт Федерального института промышленной собственности (Российская федерация);
- http://www.belgospatent.org.by сайт Национального центра интеллектуальной собственности (Республика Беларусь).

7.4 Перечень наглядных и других пособий, методических рекомендаций по проведению учебных занятий, а также методических материалов к используемым в образовательном процессе техническим средствам

7.4.1 Методические рекомендации

1 **Шеменков В. М.** Роботизированное производство методические рекомендации к лабораторным работам для студентов специальности 15.03.06 «Мехатроника и робототехника» дневной формы обучения (электронный вариант)

7.4.2 Информационные технологии

Темы лекционных занятий, обеспеченные мультимедийными презентациями:

- Тема 1. Роботизированные комплексы и гибкие производственные системы. Основные определения и особенности проектирования.
- Tема 2. Основы конструкторско-технологической подготовки производства изделий в условиях роботизированных производств.
- Тема 3. Моделирование робототехнических комплексов. Автоматическое управление работой робототехнических комплексов с использованием SCADA-систем.
- Тема 4. Технологические основы применения промышленных роботов для автоматизации операций изготовления деталей. Проектирование технологических процессов изготовления изделий в условиях роботизированных производств
- Тема 5. Технологические основы применения промышленных роботов для автоматической сборки изделий. Проектирование технологических процессов сборки изделий в условиях роботизированных производств.

7.4.3 Перечень программного обеспечения, используемого в образовательном процессе

При проведении лабораторных работ используется программный пакет MATLAB (лицензионное программное обеспечение).

8 МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ УЧЕБНОЙ ДИСЦИПЛИ-НЫ

Материально-техническое обеспечение дисциплины содержится в паспорте лабораторий <701/7», рег. номер ПУЛ-4.441-701/7-23, <001/7», рег. номер ПУЛ-4.441-001/7-23.