УДК 621.787.4

Р. Н. Шадуро, канд. техн. наук, доц., П. А. Шацкий, В. Е. Панкратов

ПРОГНОЗИРОВАНИЕ И УПРАВЛЕНИЕ ТОЧНОСТЬЮ ПРИ УЛЬТРАЗВУКОВОМ ДОРНОВАНИИ ОТВЕРСТИЙ

В работе расчетно-аналитическим методом получена зависимость для расчета точности при ультразвуковом дорновании, достоверность которой подтверждена экспериментально.

Влияние ультразвуковых колебаний на механизм пластического деформирования металлов при различных видах обработки достаточно широко исследовано отечественными и зарубежными учеными и обобщено в работах Ф. Блаха, Е. Г. Коновалова, А. И. Маркова, В. П. Северденко и др.

Наложение ультразвука на инструмент при обработке некоторыми способами поверхностного пластического деформирования (ППД) позволяет значительно повысить эффективность процесса [1, 2]. При наложении ультразвука на инструмент процесс деформирования отличается от статического, так как в этом случае происходит наложение динамических знакопеременных нагрузок на статические, и поглощение ультразвуковой энергии носит локальный характер, что в итоге обеспечивает облегчение пластической деформации.

Для ультразвукового дорнования (УЗД) применяли колебательную систему с незакрепленным инструментом (рис. 1).



Рис. 1. Схема колебательной системы для дорнования отверстий: 1 – преобразователь; 2 – волновод; 3 – дорн; 4 – деталь; 5 – опора

При реализации такой системы необходимо, чтобы масса незакрепленного инструмента, по которому наносит удары резонансный волновод, была значительно меньше массы последнего. Такая система может нагружаться сравнительно небольшими статическими силами, в противном случае она выходит из резонанса. В результате выхода системы из резонанса под нагрузкой, происходит уменьшение амплитуды на торце волновода.

Проведенные ранее исследования показали, что колебательная система, настроенная в резонанс без нагрузки, уже при усилиях деформирования порядка 2...3 кН выходит из резонанса и, как результат, уменьшается амплитуда.

Для поддержания резонансного режима колебательных систем под нагрузкой в настоящее время разработан ряд способов, которые имеют различные степени эффективности.

Резонансный режим работы колебательной системы под нагрузкой обеспечивался за счет ее тарирования по методике [3].

В связи с тем, что результаты по обеспечению резонансного режима работы колебательной системы показали возможность эффективного использования этой схемы УЗД даже при значительных нагрузках, дальнейшие исследования были посвящены подтверждению эффективности этой схемы, выражающейся в повышении точности и качества обрабатываемых поверхностей по сравнению со статическим дорнованием (СД).

Процесс дорнования осуществляется за счет периодических ударов, которые наносит по инструменту 3 боек, ввернутый в торец концентратора, и таким образом осуществляется процесс микродеформации. Процесс происходит с огромными ускорениями, что обеспечивает создание значительных динамических усилий.

Суммарная погрешность УЗД может быть определена по зависимости, полученной для СД [4]:

$$\delta_{\Sigma} = \delta_{M} + \delta_{\chi} + \sqrt{\delta_{\kappa}^{2} + \delta_{y}^{2} + 3\delta_{u}^{2} + \delta_{T}^{2}}, \quad (1)$$

где $\delta_{_{M}}$ – первичная погрешность, зависящая от механических свойств материала и исходной точности; δ_{χ} – погрешность, зависящая от жесткости стенок деталей; δ_{κ} – погрешность, возникающая в результате колебания механических свойств материала деталей; δ_{y} – погрешность установки заготовки для обработки; δ_{u} – приращение размера в результате размерного износа инструмента, допустимого при наименьшем предельном размере; δ_{τ} – допуск на диаметральный размер инструмента.

Проведенные теоретические и экспериментальные исследования точности СД показывают, что действительная точность процесса определяется коэффициентами уточнения, не превышающими $\varepsilon = 1, 4...1, 6$. При использовании зависимости (1) следует иметь в виду, что первичные погрешности $\delta_{M}, \delta_{\chi}, \delta_{\kappa}, \delta_{\nu}$ будут рассчитываться для УЗД по зависимостям, отличающимся от зависимостей для СД. Это связано с тем, что зависимость остаточных деформаций от натягов при УЗД имеет иной характер по сравнению со СД.

Как видно из рис. 2, графическая зависимость остаточных деформаций от натягов при УЗД состоит из двух прямолинейных участков с различной крутизной. Большая крутизна первого участка объясняется сравнительно небольшими усилиями деформирования при малых натягах, и ударного импульса достаточно, чтобы обеспечить значительные деформации. При увеличении натягов $i > i_A$ растет и сопротивление деформирования, которое даже при не-изменной величине ударного импульса уменьшает его относительную величи-

ну, выполняющую работу по деформированию, что приводит к уменьшению крутизны второго участка зависимости. Это явление несколько снижает эффективность УЗД. Формирование первичных погрешностей δ_{M} , δ_{κ} и δ_{χ} при УЗД и СД хорошо видно из рис. 2.



Рис. 2. Схема для расчета первичных погрешностей δ_м, δ_κ и δ_χ: 1, 2, 3, 4 – зависимости остаточных деформаций от натягов для УЗД и СД при минимальной и максимальной жесткостях втулок; 5 – поле рассеяния действительных значений остаточных деформаций

Первичная погрешность $\delta_{M}^{Y3Д}$ при УЗД состоит из двух частей:

$$\delta_{M}^{Y3\mathcal{I}} = \delta_{M1} + \delta_{M2}. \qquad (2)$$

Составляющие δ_{M1} и δ_{M2} будут определяться зависимостями:

$$\delta_{_{\mathcal{M}1}} = \delta_{_{ucx1}} \big(1 - C_1 \big); \tag{3}$$

$$\delta_{_{M2}} = \delta_{_{ucx2}} (1 - C_2). \tag{4}$$

Подставим (3) и (4) в (2) и введем коэффициент

$$K = \frac{\delta_{ucx1}}{\delta_{ucx}}.$$

Тогда получим

$$\delta_{M}^{Y3\mathcal{I}} = K \delta_{ucx} (1 - C_{1}) + (1 - K) \delta_{ucx} (1 - C_{2}) = \\ = \delta_{ucx} (1 - KC_{1} - (1 - K)C_{2}).$$
(5)

Приняв $K_{M}^{V3Д} = 1 - KC_{1} - (1 - K)C_{2}$,

получим

$$\delta_{M}^{V3\mathcal{I}} = \delta_{ucx} \cdot K_{M}^{V3\mathcal{I}}. \qquad (6)$$

Первичная погрешность δ_{r}^{V3} при УЗД также состоит из двух частей (рис. 2):

$$\delta_{\kappa}^{V3/l} = \delta_{\kappa 1} + \delta_{\kappa 2}, \qquad (7)$$

где δ_{κ_1} и δ_{κ_2} определяются зависимостями:

$$\delta_{\kappa 1} = \frac{(1 - C_1)\delta'_{ocm}}{C_1}; \qquad (8)$$

$$\delta_{\kappa 2} = \frac{(1 - C_2)\delta_{ocm}''}{C_2}.$$
(9)

Подставив (8) и (9) в (7), получим

$$\delta_{\kappa}^{y_{3,\overline{\mu}}} = \frac{(1-C_1)\delta_{ocm}}{C_1} + \frac{(1-C_2)\delta_{ocm}}{C_2} = K_{\kappa_1}^{y_{3,\overline{\mu}}}\delta_{ocm} + K_{\kappa_2}^{y_{3,\overline{\mu}}}\delta_{ocm}^{"}, \quad (10)$$

где $K_{\kappa_1}^{\nu_{3\mathcal{I}}} = \frac{1-C_1}{C_1}; \quad K_{\kappa_2}^{\nu_{3\mathcal{I}}} = \frac{1-C_2}{C_2}.$

Первичная погрешность $\delta_{\chi}^{V3Д}$ при УЗД, как видно из рис. 2, определяется следующим образом:

$$\delta_{\chi}^{Y3\mu} = \delta_{\chi 1} + \delta_{\chi 2}, \qquad (11)$$

где $\delta_{\chi 1} = K \delta_{ucx} (C_1 - C_1');$
 $\delta_{\chi 2} = (1 - K) (C_2 - C_2') \delta_{ucx}.$
Тогда
 $\delta_{\chi}^{Y3\mu} = \delta_{ucx} K (C_1 - C_1') + (1 - K) (C_2 - C_2') \qquad (12)$

или

$$\delta_{\chi}^{V3\mu} = K_{\chi}^{V3\mu} \cdot \delta_{ucx}, \qquad (13)$$

где $K_{\chi}^{Y3\mu} = K(C_1 - C_1') + (1 - K)(C_2 - C_2').$ Первичная погрешность δ_{v}^{V3} при УЗД будет определяться зависимостью

$$\delta_{y}^{V3\mathcal{A}} = \frac{\Delta T \, l \cdot K_{\mathcal{M}}^{V3\mathcal{A}}}{d} \,. \tag{14}$$

Таким образом, полученные зависимости для расчета первичных погрешностей $\delta_{M}^{y_{3}\mu}$, $\delta_{\kappa}^{y_{3}\mu}$, $\delta_{\chi}^{y_{3}\mu}$, $\delta_{y}^{y_{3}\mu}$ при УЗД показывают на существенное снижение их влияния, на величину суммарной погрешности по сравнению со СД, т.к. $K_{_{\mathcal{M}}}^{_{\mathcal{Y}\overline{3}\overline{d}}} < K_{_{\mathcal{M}}}; \quad K_{_{\mathcal{K}}}^{^{\mathcal{Y}\overline{3}\overline{d}}} < K_{_{\mathcal{K}}}; \quad K_{_{\mathcal{X}}}^{^{\mathcal{Y}\overline{3}\overline{d}}} < K_{_{\mathcal{X}}}.$

Подставив полученные выражения первичных погрешностей (6), (10), (13) и (14) в (1) получим зависимость для расчета суммарной погрешности УЗД в развернутом виде:

$$\delta_{\Sigma}^{V3,\mathcal{I}} = \delta_{ucx} \left(K_{M}^{V3,\mathcal{I}} + K_{\chi}^{V3,\mathcal{I}} \right) + \sqrt{\left(K_{\kappa 1}^{V3,\mathcal{I}} \delta_{ocm}^{\circ} + K_{\kappa 2}^{V3,\mathcal{I}} \delta_{ocm}^{\circ} \right)^{2} + \left(\frac{K_{M}^{V3,\mathcal{I}} \Delta T}{d} \right) + (3\delta_{u})^{2} + (T_{\chi})^{2}} . (15)$$

Таким образом, в результате теоретического анализа, расчетноаналитическим методом получена зависимость для определения суммарной погрешности УЗД и ее первичных составляющих, которая позволяет прогнозировать обеспечение точности процесса УЗД.

Первое составляющее зависимости (15) представляет долю суммарной погрешности, унаследованную с предыдущей операции, а второе составляющее определяет долю собственных погрешностей УЗД в суммарной погрешности.

Обозначив второе слагаемое через $\delta_{C}^{y_{3\mathcal{I}}}$, получим

$$\delta_{\Sigma}^{V3\mathcal{A}} = \delta_{ucx} \left(K_{\mathcal{M}}^{V3\mathcal{A}} + K_{\chi}^{V3\mathcal{A}} \right) + \delta_{C}^{V3\mathcal{A}} .$$
(16)

Используя (16), можно получить зависимость для расчета коэффициента уточнения при УЗД в следующем виде:

$$\varepsilon_{\Sigma}^{y_{3\mathcal{I}}} = \frac{\delta_{\Sigma}^{y_{3\mathcal{I}}} - \delta_{C}^{y_{3\mathcal{I}}}}{\delta_{\Sigma}^{y_{3\mathcal{I}}} \left(K_{M}^{y_{3\mathcal{I}}} + K_{\chi}^{y_{3\mathcal{I}}}\right)}, \quad (17)$$

которая позволит прогнозировать предполагаемую точность в процессе УЗД при полном проявлении первичных погрешностей.

Для исследований точности отверстий при УЗД использовалась установка. собранная на базе токарно-

Машиностроение. Металлургия

винторезного станка 1К625 (рис. 3). Колебательная система 5 устанавливалась при помощи конического хвостовика в задней бабке, которая закреплялась на станине станка. Для установки детали, силоизмерительного устройства и других элементов, применяемых при исследованиях, предусмотрено специальное приспособление, которое закреплялось в резцедержателе суппорта.



Рис. 3. Установка для УЗД отверстий: 1 – установочное устройство; 2 – силоизмерительное устройство; 3 – деталь; 4 – инструмент; 5 – колебательная система

Источником электрических ультразвуковых колебаний служит ультразвуковой генератор УЗГ-10 с обратной акустической связью и выходной мощностью 9,5 кВт. Колебательная система включает в себя магнитострикционный преобразователь ПМС-15А-18 номинальной мощностью 4 кВт, собственной частотой 18,75 кГц, преобразующий электрические колебания ультразвуковой частоты в механические. Для обеспечения усиления амплитуды применялись конические и ступенчатые концентраторы.

Исследования формирования точности при УЗД проводились для условий эффективного использования этой схемы дорнования по снижению статических усилий. Учитывая это, а также то, что доли остаточных деформаций в натягах при УЗД значительно больше, чем при СД, можно рекомендовать для определения максимального натяга при УЗД партии деталей следующую зависимость:

$$i_{\max} = \delta_{ucx} + \delta_{\phi} + 2R_{zucx}, \quad (18)$$

где δ_{ucx} – исходная точность обрабатываемых отверстий; δ_{ϕ} – предельная величина погрешностей формы; $R_{z ucx}$ – исходная шероховатость поверхностей отверстий по R_z .

Для исследований были изготовлены две выборки втулок (по 50 шт.) из бронзы БрА9ЖЗ ГОСТ 493-79 (НВ 90-110). Действительная твердость материала оказалась НВ 83-117. Отверстия втулок обрабатывались до диаметра 12Н9 ($\delta_{ucx} = 43$ мкм). Наружный диаметр втулок $\mathcal{A}_{\mu} = 22$ и 26 мм, длина отверстия 16 мм. Дорнование осуществлялось с натягами i = 0,03...0,073 мм и $i_A = 0,055$ мм.

Сначала были получены зависимости остаточных деформаций от натягов при твердости материала втулок HB100 (рис. 4).

Так как зависимости 2, 3 и участки зависимости 1 хорошо совпадают с прямыми, то при их аппроксимации были получены эмпирические уравнения для определения остаточных деформаций при СД и УЗД:

– для СД:

при Д_н = 26 мм – δ_{oct} = 0,64 i – 0,003,

при Д_н = 22 мм – δ_{oct} = 0,59 i – – 0,002;

– для УЗД:

первый участок – $\delta_{oct} = 0.85 \ i - 0.002$ (при $Д_{\rm H} = 22$ мм и $Д_{\rm H} = 26$ мм),

второй участок – $\delta_{oct} = 0,66 i +$

+ 0,008 (при Д_н = 22 мм и Д_н = 26 мм).

На основании этих данных были проведены расчеты первичных и суммарной погрешностей, определены ожидаемые коэффициенты уточнения УЗД и СД, которые сведены в табл. 1.



Рис. 4. Зависимость остаточных деформаций от натягов: 1 – при УЗД; 2,3 – при СД

| | | | | | | | В микр | омстрах |
|------------|-----------------------|----------------|-------------------|------------|--------------|--------------------------|---------------|---------|
| Метод | Первичная погрешность | | | | | | | З |
| дорнования | $\delta_{_M}$ | δ _χ | δ_{κ} | δ_y | δ_{u} | $\delta_{_{\mathrm{T}}}$ | _ | |
| СД | 16 | 2 | 10 | 4 | 0 | 6 | 30 | 1,43 |
| УЗД | 10 | 0 | 6 | 2 | 0 | 6 | 19 | 2,30 |
| °, | | | | | | | | |

Табл. 1. Результаты расчета точности дорнования

В микрометрах

Дорнование отверстий втулок осуществлялось дорнами, изготовленными из стали X12Ф (HRC 64-65). Наружный диаметр втулок двух выборок $\mathcal{A}_{H} = 22$ мм. В качестве смазывающего вещества использовали сульфофрезол Р.

Машиностроение. Металлургия

После измерения размеров отверстий их результаты подвергались статистическим исследованиям и корреляционному анализу.

Оценку изменения точности размеров производили при помощи коэффициента уточнения $\varepsilon_{\pi} = S_x / S_y$, позволяющего качественно оценить это изменение.

Для оценки количественного влияния первичных погрешностей на формирование суммарной погрешности, с учетом технологической наследственности, устанавливались корреляционные связи погрешностей между операциями с определением коэффициентов корреляции r_{xy} и уравнений связи вида y = a + bx.

Для количественной оценки влияния технологической наследственности на

Табл. 2. Результаты исследований точности УЗД и СД

формирование суммарной погрешности УЗД предложены коэффициенты *M* и *N*.

Коэффициент *M*, определяющий долю дисперсии собственной погрешности в дисперсии выходной, определяется зависимостью

$$M = (1 - r_{xy}^2) 100 \%.$$
 (19)

Доля дисперсии, унаследованная от исходной погрешности в дисперсии выходной, определяется коэффициентом

$$N = r_{xy}^2 \cdot 100 \ \%. \tag{20}$$

Результаты статистических исследований и корреляционного анализа точности отверстий после СД и УЗД представлены в табл. 2.

В микрометрах

| Метод дорнования | S_x , | \overline{X} , | S_y , | $\overline{\mathbf{y}}$, | Eд | TD = 6S | r _{xy} | Уравнение связи | M, % | N, % |
|---------------------|---------|------------------|---------|---------------------------|-----|---------|-----------------|--------------------|---------|---------|
| СД | 7,2 | 21,5 | 4,8 | 49,3 | 1,5 | 28,8 | 0,78 | y = 0,52x + 38 | 39 | 61 |
| УЗД | 7,6 | 22,6 | 3,2 | 62,4 | 2,4 | 19,2 | 0,70 | y = 0,29x + 56 | 51 | 49 |

Как видно из табл. 2, подтвердилось высказанное выше предположение об обеспечении точности отверстий при УЗД и СД. Полученные в результате экспериментов коэффициенты уточнения незначительно отличаются от рассчитанных по формулам.

Несущественное повышение точности при СД ($\varepsilon_{\pi} = 1,5$) объясняется большой долей унаследованных первичных погрешностей в суммарной (N = 61 %), в то время как при УЗД эта доля составляет N = 49 %.Таким образом, УЗД обеспечило более значительное повышение точности обработки отверстий ($\varepsilon_{\pi} = 2,4$) по сравнению со СД за счет снижения отрицательного влияния первичных погрешностей δ_{M} , δ_{χ} , δ_{κ} и δ_{y} .

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Марков, А. И. Ультразвуковое алмазное выглаживание деталей и режущего инструмента / А. И. Марков, И. Д. Устинов. – М. : Машиностроение, 1979. – 54 с.

2. Муханов, И. И. Импульсная упрочняюще-чистовая обработка деталей машин ультразвуковым инструментом / И. И. Муханов. – М. : Машиностроение, 1978. – 44 с.

3. **Куприянов**, **В. А.** Исследование процесса прошивания отверстий малого диаметра с наложением ультразвуковых колебаний : автореф. дис. ... канд. техн. наук. – Свердловск : 1974. – 26 с.

4. Шадуро, Р.Н. Расчетно-аналитический метод определения точности при дорновании / Р. Н. Шадуро, В. В. Гапонов, П. А. Шацкий // Вестн. МГТУ. – 2006. – № 1. – С. 276-282.

Белорусско-Российский университет Материал поступил 10.05.2006

R. N. Shaduro, P. A. Shackii, V. E. Pankratov Prediction and precision control by the ultrasonic mandrelling of holes Belarusian-Russian University

In this work by means of calculating analytical method a relationship for precision calculation by ultrawhere sonic mandrelling has been obtained. The reliability of this relationship has been verified by experiments.

УДК 621.97

Г. Ф. Шатуров, д-р техн. наук, В. А. Лукашенко, канд. техн. наук, доц., Д. Г. Шатуров

ИССЛЕДОВАНИЕ ПРОЦЕССА ИЗНАШИВАНИЯ ТОКАРНОГО ИНСТРУМЕНТА

Рассмотрены вопросы закономерности изнашивания токарных резцов и выведены зависимости для определения погрешности при точении валов.

При обработке валов на токарных станках величина диаметральных размеров по мере перемещения резца вдоль обрабатываемой заготовки во многом зависит от упругой податливости элементов технологической системы и износа инструмента. Износ инструмента оказывает значительное влияние на формирование погрешности, особенно при обработке длинномерных валов. Из поверхностей резца, образующих лезвие, преимущественно изнашивается его задняя поверхность, имеющая наибольшую скорость перемещения относительно поверхности резания (рис. 1). Кривые износа задней поверхности инструмента от времени обработки могут иметь выпуклую или вогнутую относительно оси абсцисс форму (рис. 2) [1].

В общем случае кривая износа может быть аппроксимирована степенной функцией следующего вида [2]:

$$h_{_{3}} = \delta_{o} \left(\frac{\tau}{\mathrm{T}_{o}} \right)^{n_{_{0}}}, \qquad (1)$$

где h₃, δ_0 – текущий и оптимальный износы задней поверхности резца, мкм; То –

период стойкости инструмента, мин; τ – время резания, мин; n_o – показатель степени при аналитическом определении величины линейного износа задней поверхности резца.

Максимальная величина износа задней поверхности резца $h_3 = \delta_o$.

Кривая износа задней поверхности резца состоит из двух отчётливо выраженных участков ОА и АВ (см. рис. 2). После точки А кривой износа происходит уменьшение ($n_0 < 1,0$) либо увеличение (n_o > 1,0) интенсивности нарастания ширины площадки износа и наступает период нормального (замедленного) или ускоренного изнашивания инструмента в зависимости от величины показателя n₀.

Величина размерного износа инструмента меньше износа задней поверхности (см. рис. 1) и равна

$$\delta_{\rm p} = \mathbf{h}_{\rm s} \cdot \mathbf{K}_{\rm p}, \qquad (2)$$

где

$$K_{p} = tq\alpha_{s} \frac{\sin \varphi_{1}}{\sin(\varphi + \varphi_{1})}; \qquad (3)$$